

ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ ИНФОРМАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ

УДК 621.317.019.03--52

С. П. ГЛОВАЦКАЯ, Г. А. ШЕВЦОВ, Е. М. ШЕРЕМЕТ

(Львов)

по внезапным и постепенным отказам
двух систем из множества.

Использование обычных методов резервирования для повышения надежности автоматических измерительных систем одновременно по внезапным и постепенным отказам затруднительно.

Резервирование замещением, весьма эффективное при внезапных отказах, при постепенных отказах практически неприменимо из-за трудностей обнаружения приборов, параметры которых вышли за пределы допуска.

Постоянное резервирование эффективно при постепенных отказах, если параметры рабочего и резервного устройств коррелированы слабо. Внезапные отказы при постоянном резерве обычно приводят к изменениям выходных параметров системы, выходящим за пределы допусков.

Надежность измерительных устройств обуславливается главным образом допусковыми (постепенными) отказами, но в сложных системах нередки также внезапные отказы. Поэтому возникает вопрос о разработке методов резервирования, эффективных как при постепенных, так и при внезапных отказах.

При наличии рабочей и нескольких резервных систем выявление отказавшей системы наиболее удобно проводить методом сравнения выходных величин этих систем.

В [1, 2] рассмотрена резервированная система, состоящая из трех каналов — одного рабочего и двух резервных (рис. 1).

Схемы сравнения B выбирают из трех каналов A два канала, имеющие примерно одинаковые значения выходных параметров, и один из этих каналов включают в рабочую цепь. Такой метод резервирования при внезапных отказах является достаточно эффективным. При абсолютно надежных схемах сравнения и переключающих устройств вероятность безотказной работы системы определяется формулой

$$P = 3p^2 - 2p^3, \quad (1)$$

где p — вероятность безотказной работы одного канала (рис. 2, кривая 1).

Можно было бы предположить, что данный метод окажется эффективным и при постепенных отказах. Однако проведенный авторами анализ показывает, что при постепенных отказах эффект резервирования очень невелик.

На рис. 2 изображена зависимость $P(p)$ (кривая 2) для случая трех некоррелированных величин с равномерной плотностью распределения. При других распределениях результат примерно тот же.

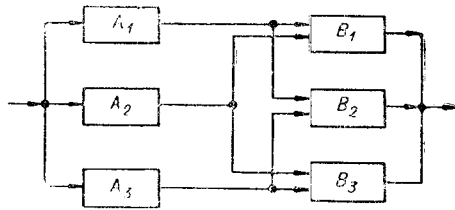


Рис. 1.

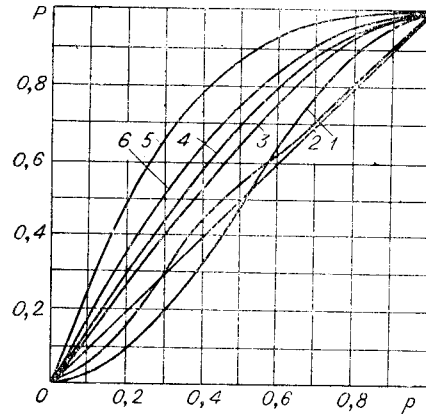


Рис. 2.

Существенный выигрыш в надежности по постепенным отказам может быть получен, если схемы сравнения используются только для обнаружения канала, в котором произошел внезапный отказ (выходной параметр существенно отличается от параметров двух других каналов), а в качестве выходной используется величина, пропорциональная сумме выходных величин двух оставшихся каналов. В этом случае выходная величина системы будет пропорциональна сумме $Y = a(X_1 + X_2)$, а дисперсия — $D_y = a^2(D_{x_1} + D_{x_2} + 2r\sqrt{D_{x_1}D_{x_2}})$, где r — коэффициент корреляции между величинами X_1 и X_2 .

В случае отсутствия корреляции ($r=0$) этот метод приводит к уменьшению вероятности выхода за пределы допуска, так как

$$\frac{\sigma_y}{Y} = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{\sigma_x}{X}, \text{ где } \sigma_x = \sqrt{D_x}; \quad \sigma_y = \sqrt{D_y}.$$

На рис. 2 приведена зависимость вероятности безотказной работы системы P в функции вероятности безотказной работы одного канала p для величин X_1 и X_2 , распределенных по нормальному закону при $r=0$ (кривая 3).

Если законы распределения выходных величин таковы, что вероятности выхода за пределы допуска как в сторону увеличения, так и в сторону уменьшения одинаковы, то существенный выигрыш в надежности по постепенным отказам может быть получен при выборе канала со средним значением выходной величины.

Предположим, что три выходных величины X_1 , X_2 и X_3 удовлетворяют неравенству $X_1 < X_2 < X_3$. В этом случае условная вероятность того, что величина X_2 будет лежать в пределах допуска, определится формулой

$$P(a < X_2 < b / X_1 < X_2 < X_3) = \int_a^b \left[\int_{-\infty}^{X_3} \int_{-\infty}^{X_2} f(X_1, X_2, X_3) dX_1 dX_3 \right] dX_2, \quad (2)$$

где a и b — пределы допуска;
 $f(X_1, X_2, X_3)$ — функция распределения системы трех случайных величин.

Такая же вероятность нахождения величины X_2 в пределе допуска будет в том случае, если $X_3 < X_2 < X_1$.

Учитывая, что средней величиной может быть любая из трех, получим окончательно вероятность того, что выбранная выходная величина лежит в пределах допуска:

$$P(a < X_{cp} < b) = P = 6 \int_a^b \left[\int_{-\infty}^{X_3} \int_{-\infty}^{\infty} f(X_1, X_2, X_3) dX_1 dX_2 \right] dX_3. \quad (3)$$

Если величины X_1 , X_2 и X_3 независимы, то формула (3) принимает вид

$$P = 6 \int_a^b f(X_3) \left[\int_{-\infty}^{X_3} f(X_1) dX_1 \int_{X_3}^{\infty} f(X_2) dX_2 \right] dX_3. \quad (4)$$

Пусть законы распределения всех трех величин одинаковы:

$$f(X_1) = f(X_2) = f(X_3) = f(X).$$

Обозначив $\int_{-\infty}^X f(X) dX = F(X)$, получим

$$P = 6 \int_a^b f(X) F(X) [1 - F(X)] dX = 3 [F^2(b) - F^2(a)] - 2 [F^3(b) - F^3(a)]. \quad (5)$$

Предположим, что отклонения величины X за пределы допуска в сторону увеличения и уменьшения равновероятны:

$$P(X < a) = P(X > b), \quad (6)$$

или

$$F(a) = 1 - F(b).$$

Учитывая зависимость (6), можем записать

$$P = \frac{3}{2} p - \frac{1}{2} p^3, \quad (7)$$

где $P = F(b) - F(a)$ — вероятность нахождения в допуске выходной величины каждого из каналов.

Формула (7) показывает, что в случае независимости величин X_1 , X_2 , X_3 и выполнения условия (6) выбор величины со средним значением дает по постепенным отказам весьма существенный выигрыш в надежности (см. рис. 2, кривая 4).

Если вероятности отклонений величин за пределы допуска в сторону увеличения и уменьшения неодинаковы, то выбор средней величины

дает меньший выигрыш в надежности, чем это следует из формулы (7). Предельным может считаться односторонний допуск, при котором

$$P(X < a) = 0 \text{ или } P(X > b) = 0. \quad (8)$$

В этом случае из общего выражения (5) находим

$$P = 3p^2 - 2p^3. \quad (9)$$

Сравнивая (9) с (1), видим, что выигрыш в надежности по постепенным отказам при одностороннем допуске равен выигрышу в надежности по внезапным отказам.

Если заранее известно, что выходная величина может отклоняться только в одну сторону (односторонний допуск), то целесообразно выбрать канал не со средним, а с крайним значением этой величины.

Для случая трех каналов вероятность нахождения величин X в допуске можно выразить формулами:

$$P(X_{\max} > b) = 3 \int_b^{\infty} \left[\int_{-\infty}^{X_3} \int_{-\infty}^{X_3} f(X_1, X_2, X_3) dX_1 dX_2 \right] dX_3; \quad (10)$$

$$P(X_{\min} < a) = 3 \int_{-\infty}^a \left[\int_{X_3}^{\infty} \int_{X_3}^{\infty} f(X_1, X_2, X_3) dX_1 dX_2 \right] dX_3. \quad (11)$$

Для случая независимых величин из уравнений (10) и (11) получим

$$P = 3p - 3p^2 + p^3 \quad (\text{см. рис. 2, кривая 5}). \quad (12)$$

При одностороннем допуске можно ограничиться схемой с двумя каналами. В этом случае при независимых величинах Y_1 и Y_2 надежность системы по постепенным отказам будет равна

$$P = 2p - p^2 \quad (\text{см. рис. 2, кривая 6}). \quad (13)$$

Для дальнейшего увеличения надежности системы как при двухстороннем, так и при одностороннем допусках можно производить выбор из большего количества каналов, чем три. При этом для двухстороннего допуска, когда отклонение за его пределы в сторону увеличения и уменьшения равновероятны [условие (6)], целесообразно выбирать нечетное количество каналов $n = 2m + 1$. (Для четного n повышение надежности такое же, как и для $n - 1$.)

Можно показать, что при независимых выходных величинах всех каналов и нечетном их числе

$$P(a < X_{\text{cp}} < b) = P = (2m)! (2m + 1) \times \\ \times \sum_{i=0}^m \frac{[F(b)]^{m+1+i} [1 - F(b)]^{m-i} - [F(a)]^{m+1+i} [1 - F(a)]^{m-i}}{(m-i)! (m+1+i)!}. \quad (14)$$

При выполнении условия (6) уравнение (14) принимает вид

$$P = \frac{(2m)! (2m + 1)}{2^{2m+1}} \sum_{i=0}^m \frac{(1 - p^2)^{m-i} [(1 + p)^{2i+1} - (1 - p)^{2i+1}]}{(m-i)! (m+1+i)!}. \quad (15)$$

При одностороннем допуске и выборе канала с максимальным или минимальным значением выходной величины надежность системы определяется выражением

$$P = 1 - (1 - p)^n, \quad (16)$$

т. е. надежность по постепенным отказам увеличивается в такой же степени, как при обычном резервировании замещением.

Формулы (14) — (16) получены для случая независимых выходных величин всех каналов. При положительной корреляции между этими величинами выигрыш в надежности будет меньше. В пределе, когда все коэффициенты корреляции равны +1, система будет иметь такую же надежность, как один нерезервированный канал.

ЛИТЕРАТУРА

1. Н. А. Шишонов, В. Ф. Репкин, Л. Л. Барвинский. Основы теории надежности и эксплуатации радиоэлектронной техники. М., изд-во «Советское радио», 1964.
2. Г. А. Шевцов, Е. М. Шеремет, В. А. Дубицкий. Резервирование схем путем выборки из множества. — Измерительная техника, 1966, № 1.

Поступила в редакцию
4 мая 1966 г.

*Система резервирования
надежность в которой
максимально тогда
когда отказы в каналах
идут поочередно*