

МЕТОДЫ ОБРАБОТКИ ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫХ ДАННЫХ

УДК 519.2 : 62-50

Ю. В. КОЧУКОВ, В. П. ЦУКАНОВ, Е. П. ЧУРАКОВ
 (Рязань)

МЕТОД ПОРЯДКОВЫХ СТАТИСТИК В ЗАДАЧЕ ОЦЕНИВАНИЯ НЕИЗВЕСТНЫХ ПАРАМЕТРОВ

Постановка задачи. При решении многих проблем, связанных с радиолокацией, гидроакустикой, распознаванием образов и др., возникает задача оценивания совокупности неизвестных величин по показаниям ряда нелинейных устройств.

В этой задаче выходной сигнал j -го измерителя в момент наблюдения описывается зависимостью

$$v_j = \sum_{i=1}^n f_i(\vec{\theta}_i) + p_j \quad (j = \overline{1, r}). \quad (1)$$

Здесь $f_j(\cdot)$ — нелинейная характеристика j -го измерителя, $\vec{\theta}_i$ — подлежащий оцениванию i -й k -мерный вектор, p_j — гауссова помеха с априори известными характеристиками. Относительно оцениваемых векторов предполагается, что они неизвестны,

$$\vec{\theta}_i \neq \vec{\theta}_v \quad \text{при всех } i \neq v, \quad i, v = \overline{1, n};$$

$$\vec{\theta}_i \in \Gamma \subset E_k \quad (i = \overline{1, n}),$$

Γ — известная область k -мерного евклидова пространства. В предположении $r > nk$ задача заключается в отыскивании в некотором смысле наилучших оценок $\hat{\vec{\theta}}_i$ величин $\vec{\theta}_i$ ($i = \overline{1, n}$) по измерениям (1).

Обсуждение возможных подходов. Перепишем наблюдения (1) в векторной форме:

$$\vec{V} = \sum_{i=1}^n \vec{f}_i(\vec{\theta}_i) + \vec{P}, \quad (2)$$

где \vec{V} — вектор измерений, $\vec{f}_i(\vec{\theta}_i)$ — вектор данных об i -м параметре*, \vec{P} — вектор шумов.

Оценивание неизвестных параметров обычно осуществляется в рамках метода максимального правдоподобия или байесова метода при предположении о равномерном распределении параметров в области их определения (например, [1]). Полагая $\vec{P} \in N(0, \vec{K}_p)$, на основании

* Векторы $\vec{f}_i(\vec{v}_i)$, $i = \overline{1, n}$, предлагаются линейно независимыми.

модели (2) в первом случае получаем систему уравнений правдоподобия:

$$\frac{d}{d\vec{\theta}_k} \vec{f}^T(\vec{\theta}_k) K_p^{-1} \left(\vec{V} - \sum_{i=1}^n \vec{f}(\vec{\theta}_i) \right) \Big|_{\vec{\theta}_i = \hat{\vec{\theta}}_i} = 0 \quad (k = \overline{1, n^2}), \quad (3)$$

где T — символ транспонирования.

При байесовом подходе, основанном на минимизации среднего риска при квадратичной функции стоимости, т. е. условию

$$M \left\{ \sum_{i=1}^n \|\vec{\theta}_i - \hat{\vec{\theta}}_i\|^2 \right\} = \min, \quad (4)$$

где M — символ осреднения, $\|\dots\|$ — евклидова норма вектора, решение задачи сводится к апостериорным средним

$$\hat{\vec{\theta}}_k = \frac{\int_{-\infty}^{\infty} \vec{\theta}_k L(\vec{V}/\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2, \dots, \vec{\theta}_n) d\vec{\theta}_1 d\vec{\theta}_2 \dots d\vec{\theta}_n}{\int_{-\infty}^{\infty} L(\vec{V}/\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2, \dots, \vec{\theta}_n) d\vec{\theta}_1 d\vec{\theta}_2 \dots d\vec{\theta}_n} \quad (k = \overline{1, n}). \quad (5)$$

Здесь $L(\cdot)$ — функция правдоподобия, которая, предполагается, вне области Γ практически обращается в нуль. Нетрудно видеть, что из-за одинаковой структуры векторов $\vec{f}(\vec{\theta}_i)$, $i = \overline{1, n}$, оценки $\hat{\vec{\theta}}_i$, $n = \overline{1, n}$, найденные в соответствии с (3) или (5), оказываются совпадающими. Это приводит к необходимости модифицировать отмеченные подходы с целью устранения присущего им ограничения. Одним из путей при этом может явиться переход к оцениванию порядковых статистик [2—4], соответствующих векторам $\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2, \dots, \vec{\theta}_n$, с последующим возвращением к искомым оценкам.

Решение задачи. Расположим в порядке возрастания $j-e$ ($j = \overline{1, k}$) составляющие θ_{ij} векторов $\vec{\theta}_i$ ($i = \overline{1, n}$), обозначив соответствующую последовательность символами

$$\theta_{(1j)} < \theta_{(2j)} < \dots < \theta_{(nj)} \quad (j = \overline{1, k}). \quad (6)$$

Введем в рассмотрение вектор \vec{A}_j с компонентами

$$\vec{A}_j^T = (\theta_{(1j)}, \theta_{(2j)}, \dots, \theta_{(nj)}) \quad (j = \overline{1, k}), \quad (7)$$

который по определению [2—4] является j -м вектором порядковых статистик. Руководствуясь моделью измерений (2) и байесовым принципом (4), найдем оценки векторов (7). По аналогии с (5) получим их в виде апостериорных средних [5]:

$$\hat{\vec{A}}_j = \frac{\int_Q \vec{A}_j \sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) F(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) d\vec{A}_1 d\vec{A}_2 \dots d\vec{A}_k}{\int_Q \sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) F(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) d\vec{A}_1 d\vec{A}_2 \dots d\vec{A}_k}, \quad (8)$$

где $\sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k)$ — априорная совместная плотность вероятностей порядковых статистик, $F(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k)$ — условная плотность измерений, Q — область существования порядковых статистик. В отличие от векторов $\vec{\theta}_i$, которые при образовании (5) предполагались равномерно распределенными, порядковые статистики в силу условий (6) имеют неравномерное распределение, которое устанавливается в со-

ответствии с общей теорией порядковых статистик и применительно к случаю независимых компонентов векторов $\vec{\vartheta}_i$ имеет вид

$$\sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) = \prod_{j=1}^k \sigma(\vec{A}_j); \quad (9)$$

$$\sigma(\vec{A}_j) = (n!) \prod_{i=1}^n \sigma(\vartheta_{(ij)}) \prod_{i=1}^{n-1} 1(\vartheta_{(i+1,j)} - \vartheta_{(i,j)}),$$

где $1(\cdot)$ — единичная функция,

$$\sigma(\vartheta_{(ij)}) = \sigma(\vartheta_{ij})|_{\vartheta_{ij}=\vartheta_{(ij)}},$$

причем $\sigma(\vartheta_{ij})$ — априорная плотность j -го компонента вектора $\vec{\vartheta}_i$.

Для вычисления оценки (8) необходима условная плотность $F(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k)$. Вместе с тем на основании измерений (2) находится условная плотность $L(\vec{V}/\vec{\vartheta}_1, \vec{\vartheta}_2, \dots, \vec{\vartheta}_n)$. Переход к функции $F(\cdot)$ осуществляется заменой произвольного компонента ϑ_{ij} в выражении $L(\cdot)$ порядковой статистикой $\vartheta_{(q)}$, но правило соответствующей замены неизвестно. С целью установления этого правила рассмотрим все возможные взаимные расположения векторов $\vec{\vartheta}_i (i=\overline{1, n})$ в области Γ . Очевидно, эти расположения образуют

$$\mu = \prod_{i=1}^n i^{k-1}$$

конкретных ситуаций, для каждой из которых легко устанавливается

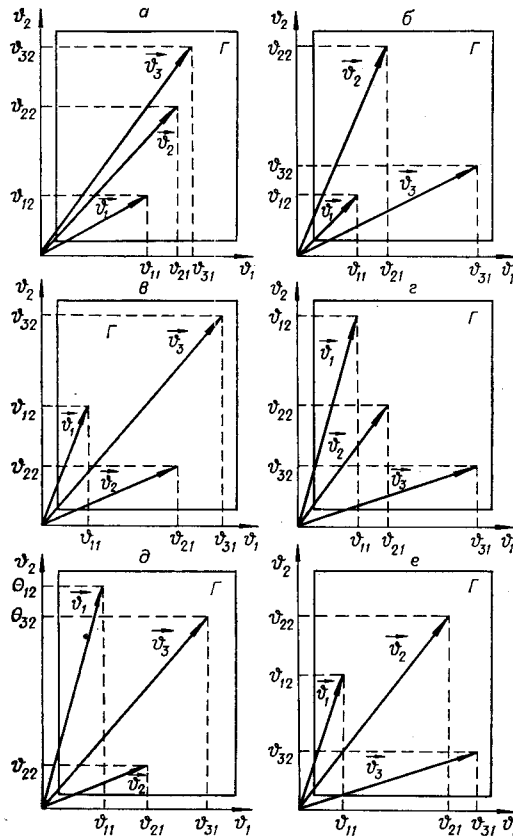


Рис. 1.

связь между компонентами векторов $\vec{\vartheta}_i (i=\overline{1, n})$ и $\vec{A}_j (j=\overline{1, k})$ и соответствующее правило перехода от $L(\cdot)$ к $F(\cdot)$. Так, например, если $k=2, n=3$, то число возможных ситуаций равно 6 (рис. 1).

Обозначив в каждой ситуации один из векторов $\vec{\vartheta}_1$, второй $\vec{\vartheta}_2$, третий $\vec{\vartheta}_3$ (правило нумерации не имеет значения), найдем связь с порядковыми статистиками, имеющую для случая a вид

$$\vartheta_{11} = \vartheta_{(11)}, \vartheta_{21} = \vartheta_{(21)}, \vartheta_{31} = \vartheta_{(31)}, \\ \vartheta_{12} = \vartheta_{(12)}, \vartheta_{22} = \vartheta_{(22)}, \vartheta_{32} = \vartheta_{(32)};$$

для случая b

$$\vartheta_{11} = \vartheta_{(11)}, \vartheta_{21} = \vartheta_{(21)}, \vartheta_{31} = \vartheta_{(31)}, \\ \vartheta_{12} = \vartheta_{(12)}, \vartheta_{22} = \vartheta_{(32)}, \vartheta_{32} = \vartheta_{(22)};$$

для случая c

$$\vartheta_{11} = \vartheta_{(11)}, \vartheta_{21} = \vartheta_{(21)}, \vartheta_{31} = \vartheta_{(31)}, \\ \vartheta_{12} = \vartheta_{(22)}, \vartheta_{22} = \vartheta_{(12)}, \vartheta_{32} = \vartheta_{(32)}$$

и т. д.

Установив связь между векторами $\vec{\vartheta}_i (i=\overline{1, n})$ и $\vec{A}_j (j=\overline{1, k})$ для всех μ ситуаций

возможного расположения векторов $\vec{\theta}_v$ составим μ функций правдоподобия $\vec{F}_v(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k)$ ($v=\overline{1, \mu}$), в терминах порядковых статистик отражающих каждую из μ ситуаций. Для получения функции F_v достаточно в выражении $L(\vec{V}/\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2, \dots, \vec{\theta}_n)$ заменить компоненты векторов $\vec{\theta}_i (i=\overline{1, n})$ компонентами векторов $\vec{A}_j (j=\overline{1, k})$ в соответствии с установленной для v -й ситуации связью между этими компонентами.

Для вычисления оценки \vec{A}_j по формуле (8) из всех μ функций правдоподобия $F_v(\cdot)$ следует использовать лишь одну, в некотором смысле наилучшим образом соответствующую апостериорному вектору измерений \vec{V} . С целью выявления этой функции осредним все μ функций $F_v(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k)$ ($v=\overline{1, \mu}$) по пространствам порядковых статистик и условимся считать наилучшим образом соответствующей вектору \vec{V} ту из них, среднее значение которой окажется наибольшим. Таким образом, вычисляем

$$\bar{F}_v(\vec{V}) = \int_Q \vec{F}_v(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) \sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) d\vec{A}_1 \dots d\vec{A}_k \quad (v=\overline{1, \mu}); \quad (10)$$

$$\bar{F}_{jq}(\vec{V}) = \max_v \{ \bar{F}_v(\vec{V}), v = \overline{1, \mu} \}. \quad (11)$$

При этом оценка (8) приобретает вид

$$\hat{\vec{A}}_j = \frac{\int_Q \vec{A}_j \sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) F_q(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2, \dots, \vec{A}_k) d\vec{A}_1 d\vec{A}_2 \dots d\vec{A}_k}{\bar{F}_q}. \quad (12)$$

Многомерное интегрирование, осуществляемое в соответствии с (10), (12), вызывает известные затруднения. Однако, полагая обязательным наличие в составе современных систем сбора и обработки данных ЦВМ, эти операции могут быть свободно реализованы, например, в рамках метода Монте-Карло.

Вычисление оценок (12) завершает решение задачи. Переход к искомым оценкам $\hat{\vec{\theta}}_1, \hat{\vec{\theta}}_2, \dots, \hat{\vec{\theta}}_n$ лишен каких-либо затруднений, так как он осуществляется на основании ранее установленной для q -й ситуации расположения векторов $\vec{\theta}_i (i=\overline{1, n})$ связи этих векторов с компонентами порядковых статистик $\vec{A}_j (j=\overline{1, k})$.

Экспериментальное исследование алгоритма. При экспериментальном исследовании алгоритма проводились оценки двух неизвестных векторов $\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2$, размерность которых принималась равной 2. Характеристика j -го измерителя описывалась при этом функцией

$$f_j(\vec{\theta}_i) = u \left| \frac{\sin(\theta_{i1} - q_{j1})}{\theta_{i1} - q_{j1}} \right| \left| \frac{\sin(\theta_{i2} - q_{j2})}{\theta_{i2} - q_{j2}} \right| \quad (i = 1, 2; j = \overline{1, 16}), \quad (13)$$

где θ_{i1}, θ_{i2} — составляющие i -го оцениваемого вектора, причем $0 \leq \theta_{i1}, \theta_{i2} \leq 2\pi$; q_{j1}, q_{j2} — известные параметры, характеризующие j -й измеритель.

С учетом выражений (1), (13) и в предположении $\vec{P} \in N(0, \vec{E})$ (\vec{E} — единичная матрица) функцию правдоподобия можно записать в виде

$$L(\vec{V}/\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2) = \text{const} \exp \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^{16} \left[v_j - u \sum_{i=1}^2 \left| \frac{\sin(\theta_{i1} - q_{j1})}{\theta_{i1} - q_{j1}} \right| \left| \frac{\sin(\theta_{i2} - q_{j2})}{\theta_{i2} - q_{j2}} \right| \right]^2 \right\}. \quad (14)$$

Согласно (8) векторы порядковых статистик запишутся в виде

$$\vec{A}_1 = (\vartheta_{(11)}, \vartheta_{(21)}),$$

$$\vec{A}_2 = (\vartheta_{(12)}, \vartheta_{(22)}).$$

Совместная плотность вероятности порядковых статистик в этом случае будет равна

$$\sigma(\vec{A}_1, \vec{A}_2) = \sigma(\vec{A}_1) \sigma(\vec{A}_2) = \begin{cases} \frac{4}{(2\pi)^4} & \text{при } 0 \leq \vartheta_{(11)} < \vartheta_{(21)} \leq 2\pi, \\ & 0 \leq \vartheta_{(12)} < \vartheta_{(22)} \leq 2\pi, \\ 0 & \text{в противном случае.} \end{cases} \quad (15)$$

Число μ возможных ситуаций взаимного расположения векторов $\vec{\vartheta}_1, \vec{\vartheta}_2$ на плоскости равно двум. Условные плотности вероятностей измерений \vec{V} в терминах порядковых статистик, записанные для каждой ситуации, принимают вид

$$F_1(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2) = \text{const exp} \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^{16} \left[v_j - u \left| \frac{\sin(\vartheta_{(11)} - q_{j1})}{\vartheta_{(11)} - q_{j1}} \right| \left| \frac{\sin(\vartheta_{(12)} - q_{j2})}{\vartheta_{(12)} - q_{j2}} \right| - \right. \right. \\ \left. \left. - u \left| \frac{\sin(\vartheta_{(21)} - q_{j1})}{\vartheta_{(21)} - q_{j1}} \right| \left| \frac{\sin(\vartheta_{(22)} - q_{j2})}{\vartheta_{(22)} - q_{j2}} \right| \right]^2 \right\}; \quad (16)$$

$$F_2(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2) = \text{const exp} \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^{16} \left[v_j - u \left| \frac{\sin(\vartheta_{(21)} - q_{j1})}{\vartheta_{(21)} - q_{j1}} \right| \right] \times \right. \\ \left. \times \left| \frac{\sin(\vartheta_{(12)} - q_{j2})}{\vartheta_{(12)} - q_{j2}} \right| - u \left| \frac{\sin(\vartheta_{(11)} - q_{j1})}{\vartheta_{(11)} - q_{j1}} \right| \left| \frac{\sin(\vartheta_{(22)} - q_{j2})}{\vartheta_{(22)} - q_{j2}} \right| \right]^2 \right\}. \quad (17)$$

Средние значения $\bar{F}_1(\vec{V})$ и $\bar{F}_2(\vec{V})$ по порядковым статистикам согласно (10) и с учетом (15), (16), (17) запишутся в виде

$$\bar{F}_1(\vec{V}) = \frac{4}{(2\pi)^4} \int_0^{2\pi} d\vartheta_{(11)} \int_{\vartheta_{(11)}}^{2\pi} d\vartheta_{(12)} \int_0^{2\pi} d\vartheta_{(21)} \int_{\vartheta_{(21)}}^{2\pi} d\vartheta_{(22)} F_1(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2);$$

$$\bar{F}_2(\vec{V}) = \frac{4}{(2\pi)^4} \int_0^{2\pi} d\vartheta_{(11)} \int_{\vartheta_{(11)}}^{2\pi} d\vartheta_{(12)} \int_0^{2\pi} d\vartheta_{(21)} \int_{\vartheta_{(21)}}^{2\pi} d\vartheta_{(22)} F_2(\vec{V}/\vec{A}_1, \vec{A}_2).$$

При вычислении оценок по формуле (12) используем ту из функций правдоподобия F_1 или F_2 , которая соответствует наибольшему среднему из \bar{F}_1, \bar{F}_2 .

Имея сведения о взаимном расположении оцениваемых векторов и зная оценки векторов порядковых статистик, находим оценки векторов $\vec{\vartheta}_1, \vec{\vartheta}_2$.

Моделирование проводилось на ЭЦВМ БЭСМ-6. Величина u принимала последовательно значения 3, 5, 7, 9. Число испытаний при вычислении интегралов по методу Монте-Карло принималось равным 1000. Результаты моделирования представлены в таблице и на рис. 2.

В таблице $\hat{\vartheta}_{11}, \hat{\vartheta}_{12}, \hat{\vartheta}_{21}, \hat{\vartheta}_{22}$ обозначены осредненные по ста реализациям оценки параметров $\vartheta_{11}, \vartheta_{12}, \vartheta_{21}, \vartheta_{22}$.

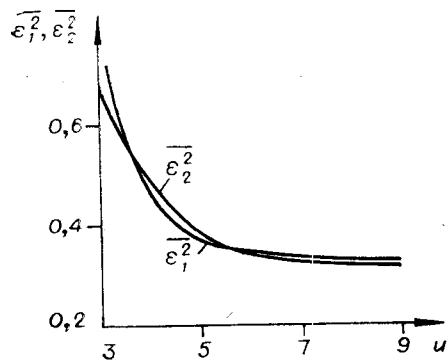


Рис. 2.

u	\hat{v}_{11}	\hat{v}_{12}	\hat{v}_{21}	\hat{v}_{22}	$\bar{\epsilon}_1^2$	$\bar{\epsilon}_2^2$
3	4,67	1,66	1,51	4,75	0,7	0,64
5	4,71	1,56	1,56	4,72	0,36	0,38
7	4,74	1,57	1,58	4,78	0,34	0,33
9	4,70	1,59	1,50	4,79	0,33	0,33

Средние квадраты ошибок $\bar{\epsilon}_1^2, \bar{\epsilon}_2^2$ вычислялись по формулам

$$\bar{\epsilon}_j^2 = \frac{1}{100} \sum_{i=1}^{100} \|\vec{\theta}_i - \hat{\vec{\theta}}_{ji}\|^2 \quad (j=1, 2),$$

где $\hat{\vec{\theta}}_{ji}$ — оценка вектора $\vec{\theta}_j$ в i -м эксперименте. Истинные значения параметров при моделировании принимались равными

$$\theta_{11}=4,71; \theta_{12}=1,57; \theta_{21}=1,57; \theta_{22}=4,71.$$

Во всех экспериментах идентификация взаимного расположения векторов $\vec{\theta}_1, \vec{\theta}_2$, проводимая по величинам $\bar{F}_1(\vec{V}), \bar{F}_2(\vec{V})$, осуществлялась безошибочно.

ВЫВОДЫ

Тождественность структуры векторов данных об оцениваемых параметрах $\vec{f}(\vec{\theta}_i)$ ($i=\overline{1, n}$) приводит к совпадению оценок, найденных в рамках классических методов оценивания неизвестных параметров. Предлагаемый метод основан на переходе к оцениванию порядковых статистик, сформированных на базе исходных векторов $\vec{\theta}_i$ ($i=\overline{1, n}$), с последующим возвращением к искомым оценкам. Оценивание порядковых статистик осуществляется на основании (12) с предварительным вычислением (9), (10), (11). Алгоритм ориентирован на использование ЦВМ, присутствующих в современных автоматизированных системах обработки данных. Моделирование алгоритма подтверждает его эффективность.

ЛИТЕРАТУРА

1. Г. Ван Трис. Теория обнаружения, оценки и модуляции. М., «Советское радио», 1972.
2. С. Уилкс. Математическая статистика. М., «Наука», 1967.
3. Введение в теорию порядковых статистик. М., «Статистика», 1970.
4. С. Карлин. Основы теории случайных процессов. М., «Мир», 1971.
5. Д. Миддлтон. Введение в статистическую теорию связи. Т. II. М., «Советское радио», 1962.

Поступила в редакцию 14 мая 1974 г.;
окончательный вариант — 5 августа 1974 г.