

В. М. ГОРБУНОВ, Ф. М. ЗАВЬЯЛКИН, М. С. КВАСНИЦА
(Томск)

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТРОВ СЛУЧАЙНОГО ПРОЦЕССА, ПОРОЖДЕННОГО ИМПУЛЬСНОЙ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЬЮ

В ряде задач оптической связи [1], радиометрического контроля материалов и изделий [2], определения лазерными доплеровскими приборами скорости жидкости и газа [3] требуется найти параметры случайного процесса

$$y(t) = \sum_{i=1}^n h(t-t_i), \quad (1)$$

который можно представить как результат воздействия случайной импульсной последовательности на линейный фильтр. Тогда в выражении (1) $h(\tau)$ — отклик фильтра на отдельный импульс; n — число импульсов, появившихся в моменты времени t_i на интервале $(0, t+T)$, где параметр T отражает физическую реализуемость фильтра (при $T=0$ и $T>0$ фильтр физически реализуемый и нереализуемый соответственно).

Параметры случайного процесса $y(t)$ наиболее полно определены в случае пуассоновской импульсной последовательности с детерминированной интенсивностью (например, [4]) благодаря безграничной делимости такой последовательности на независимые составляющие со сколь угодно малой интенсивностью. Полученные выражения для моментов распределения процесса $y(t)$ (формулы Кемпбелла) явились основой для вычисления моментов распределения данного процесса при пуассоновской последовательности со случайной интенсивностью [1, 5–7].

Многообразие импульсных последовательностей, рассматриваемых при решении практических задач, приводит к необходимости разработки методов определения параметров процесса $y(t)$ при произвольной последовательности импульсов на входе линейного фильтра. Такая постановка задачи определения параметров случайного процесса, порожденного последовательностью, обуславливает использование единого описания потоков событий, например, на основе производящего функционала потоков [8].

Введем случайный процесс $N(t+T)$, характеризующий число импульсов, появившихся в случайные моменты времени t_i и поступивших на вход фильтра за интервал времени $(0, t+T)$, и однозначно определяемый производящим функционалом

$$L[u] = \left\langle \prod_{i=1}^n [1 + u(t_i)] \right\rangle_{n, t_1, \dots, t_n}, \quad (2)$$

где $\langle \cdot \rangle_{n, t_1, \dots, t_n}$ означает усреднение по числу импульсов n и моментам их появления t_i на интервале $(0, t+T)$. Следовательно, процесс $y(t)$ выражается через введенный процесс $N(t+T)$ следующим образом:

$$y(t) = \int_0^{t+T} h(t-\tau) dN(\tau). \quad (3)$$

Характеристический функционал процесса $N(t+T)$

$$\Phi[u] = \left\langle \exp j \int_0^{t+T} u(\tau) dN(\tau) \right\rangle_{N(\tau)} = \left\langle \exp j \sum_{i=1}^n u(t_i) \right\rangle_{n, t_1, \dots, t_n} \quad (4)$$

и связан с производящим функционалом $L[u]$

$$\Phi[u] = L[e^{ju(\tau)} - 1], \quad j = \sqrt{-1}. \quad (5)$$

Тогда из выражений (3)–(5) следует, что характеристический функционал $\Phi[u]$ процесса $y(t)$ равен

$$\Phi[u] = L \left[e^{\int_0^{t+T} j \int_0^{t+T} u(t) h(t-\tau) dt} - 1 \right]. \quad (6)$$

При независимых флуктуациях амплитуд импульсов, используя определение потока кратных точек, выражение (6) примет следующий вид:

$$\Phi[u] = L \left[\theta \left[\int_0^{t+T} u(t) h(t-\tau) dt \right] - 1 \right]; \quad (7)$$

характеристическая функция $\psi(\omega)$ процесса $y(t)$

$$\psi(\omega) = L[\theta(\omega h(t-\tau)) - 1], \quad (8)$$

где $\theta(\omega)$ — характеристическая функция амплитуд импульсов; $h(\tau)$ в этом случае — отклик фильтра на импульс с единичной амплитудой.

Пусть $F[u]$ — характеристический функционал случайной во времени интенсивности $\lambda(t)$ пуассоновской последовательности импульсов на входе фильтра. Тогда, согласно [8],

$$L[u] = F[-ju], \quad (9)$$

а из выражения (6) характеристический функционал

$$\Phi[u] = F \left[j \left(e^{\int_0^{t+T} u(t)h(t-\tau)dt} - 1 \right) \right]. \quad (10)$$

Выразим производящий функционал $L[u]$ процесса $N(t+T)$ посредством его корреляционных функций [8]:

$$L[u] = \exp \left[\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n!} \int_0^{t+T} \dots \int_0^{t+T} g_n(t'_1, \dots, t'_n) \prod_{i=1}^n u(t'_i) dt'_1 \dots dt'_n \right], \quad (11)$$

$$t'_1, \dots, t'_n \in (0, t).$$

Учитывая, что функциональные производные m -го порядка

$$\frac{\delta^m}{\delta u(t'_1) \dots \delta u(t'_m)} \prod_{i=1}^n \left\{ \theta \left[\int_0^{t+T} u(t'_i) h(t'_i - \tau) dt'_i \right] - 1 \right\} \Big|_{u(t_1)=\dots=u(t_n)=0} = 0$$

при $m < n$, семинварианты распределения m -го порядка

$$\mu_m(t'_1, \dots, t'_m) = \sum_{n=1}^m \frac{1}{n!} \int_0^{t+T} \dots \int_0^{t+T} g_n(\tau_1, \dots, \tau_n) \times$$

$$\times \frac{\delta^n}{\delta u(t'_1) \dots \delta u(t'_n)} \prod_{i=1}^n \left\{ \theta \left[\int_0^{t+T} u(t'_i) h(t'_i - \tau) dt'_i \right] - 1 \right\} d\tau_1 \dots d\tau_n \quad (12)$$

и определяются лишь первыми m корреляционными функциями импульсной последовательности и m начальными моментами распределения амплитуд импульсов.

При

$$g_n(\tau_1, \dots, \tau_n) = 0, \quad n \geq 2; \quad g_1(\tau_1) = \lambda(\tau), \quad \theta[u] = e^{\int u(t)h(t-\tau)d\tau}$$

в случае пуассоновского потока импульсов из выражения (12) получим

$$\mu_m(t'_1, \dots, t'_m) = \int_0^{t+T} \prod_{i=1}^m h(t'_i - \tau) \lambda(\tau) d\tau. \quad (13)$$

Выражение (13) и определяет формулы Кемпбелла. При случайной интенсивности $\lambda(t)$ пуассоновской последовательности импульсов формула (12) приводит к ранее полученным результатам [1, 5—7], если учесть, что из выражения (9) следует

$$g_m(t'_1, \dots, t'_m) = B_m(t'_1, \dots, t'_m),$$

где B_m — корреляционные моменты m -порядка интенсивности $\lambda(t)$.

Таким образом, соотношения (7) и (12) полностью определяют параметры процесса, порожденного импульсной последовательностью.

ЛИТЕРАТУРА

1. Карп С. Теория оптических каналов в свободном пространстве.— «ТИИЭР», 1970, № 10, с. 17—21.
2. Гаточенко Л. К. Радиоактивные изотопы в приборостроении. М., Атомиздат, 1960.
3. Дубнищев Ю. Н., Коронкевич В. П., Соболев В. С., Столбовский А. А., Уткин Е. Н., Шмойлов Н. Ф. Измерение параметров турбулентных потоков с помощью лазерного доплеровского измерителя скорости.— «Автометрия», 1971, № 1, с. 36—43.

4. Райс. Теория флуктуационных шумов, В. кн.; Теория передачи электрических сигналов, В. кн.; М., «Сов. радио», 1969.
5. Райс. Теория флуктуационных шумов, В. кн.; Теория передачи электрических сигналов, В. кн.; М., «Сов. радио», 1969.
8. Большаков И. А. Статистические проблемы выделения потока сигналов из шума. М., «Сов. радио», 1969.

Поступило в редакцию 18 сентября 1975 г.;
окончательный вариант — 1 февраля 1977 г.

УДК 681.3 : 519.2

И. С. МИКАДЗЕ
(Тбилиси)

К ВОПРОСУ ОСУЩЕСТВИМОСТИ ВЫПОЛНЕНИЯ ЗАДАНИЯ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫМ УСТРОЙСТВОМ С НЕНАГРУЖЕННЫМ РЕЗЕРВОМ

Рассмотрим возможность решения за заданное время t одной большой задачи вычислительной системой (ВС), состоящей из одного рабочего вычислительного устройства (ВУ) и $m - 1$ резервных устройств, находящихся в ненагруженном режиме («холодный» резерв).

Пусть резервные устройства не отказывают, находясь в нерабочем состоянии, и пребывание резервного устройства в таком состоянии не изменяет его надежности в рабочем состоянии; решаемая задача состоит из n алгоритмов (этапов), интервалы времени решения которых являются независимыми случайными величинами, распределенными по произвольному закону $F_j(t)$, $j = \overline{1, n}$; отказавшие ВУ обслуживаются одной ремонтной бригадой, и время их восстановления распределено по показательному закону с интенсивностью ν ; рабочее ВУ подвергается двум видам отказов [1—3]: при первом рабочее устройство отключается и включается резервное устройство, а при втором виде отказа (сбой) рабочее устройство остается включенным; при первом виде отказа обесценивается вся проделанная работа, а при втором обесценивается проделанная работа в пределах одного этапа; переключающее устройство абсолютно надежно; потоки отказов распределены по закону Пуассона с интенсивностями соответственно α_j и β_i ($j = \overline{1, n}$); аппаратный контроль идеален и способен мгновенно обнаруживать неисправность.

Процесс решения задачи ВС рассмотрим как полумарковский процесс с конечным количеством состояний [4—8] и введем вероятности $\Phi(t, j, k, m)$ того, что решение задачи закончится в течение времени t , если ее решение начнется с j -го этапа при условии, что из общего количества m ВУ уже отказали k устройств (решение j -го этапа начинается в момент времени $t=0$ при наличии k отказавших устройств).

Рассмотрим две модели такой ВС.

Модель I. Пусть имеют место оба вида отказов. Отказавшие устройства не подлежат восстановлению, и если в процессе решения задачи откажут все m устройств, то задание считается невыполненным ВС, т. е.

$$\Phi(t, j, m, m) = 0, j = \overline{1, n}.$$

Процесс решения задачи может быть описан с помощью следующей математической модели. Рассматриваемая ВС может находиться в n различных состояниях в зависимости от номера решаемого этапа в данный момент. Интервалы времени, в течение которых ВС находится в i -м ($i = \overline{1, n}$) состоянии, являются независимыми случайными величинами. Вероятность перехода из состояния i в любое другое состояние j не зависит от номеров ранее решавшихся этапов.

Опишем эту модель, следуя [4], с помощью полумарковских процессов. В соответствии с [4] полумарковский процесс с конечным числом состояний $\xi(e_1, e_2, \dots, e_n)$ полностью определяется временем пребывания в состояниях e_i с функциями распределения $P_i(t)$ и условными вероятностями $q_{ij}(t)$; $i, j = \overline{1, n}$, переходов из состояния e_i в состояние e_j при условии, что полумарковский процесс находится в состоянии e_i в течение времени t .

В нашем случае нет необходимости определять условные вероятности $q_{ij}(t)$, а достаточно выразить через исходные характеристики процесса переходные вероятности