

Рис. 3.

они приобретают необходимые навыки работы с автоматизированными системами, что упрощает процесс передачи и внедрения этих систем.

Поступила в редакцию 5 марта 1984 г.

УДК 683.3.06

Н. Г. ЩЕРБАКОВА
(Новосибирск)

КРОССОВОЕ ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ МИКРОПРОЦЕССОРНЫХ СИСТЕМ

Применение инструментальной вычислительной машины, на которую возлагаются функции подготовки, хранения, редактирования и трансляции программ для микропроцессорных систем, позволяет существен-

но сократить сроки разработки программного обеспечения... В настоящей текст программы, написанной на соответствующем языке, в объектный код. Процедура ассемблирования включает лексический и синтаксический анализ, генерацию кодов. При наличии в языке макроопределений необходим предварительный этап, на котором исходный текст программы преобразуется в развернутое представление.

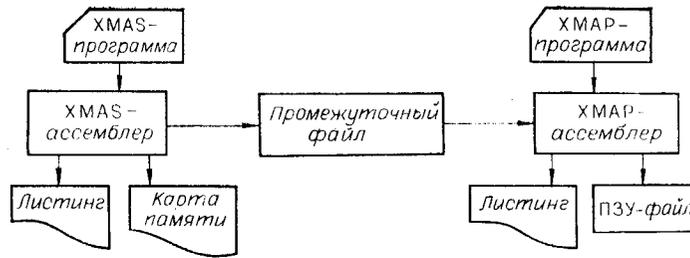
Кросс-ассемблер CA6800 осуществляет подготовку абсолютного объектного кода программы, написанной на языке Ассемблер [1] для микропроцессора MC6800. Предполагается, что файл с текстом исходной программы размещен в файловой системе SINTRAN-III (далее в аналогичных случаях этот факт не оговаривается). В результате двух просмотров исходного текста программы кросс-ассемблер генерирует файл объектного кода (который с помощью монитора-загрузчика может быть помещен в память микропроцессорного устройства), представляющий собой символьный файл специального формата. Кроме того, имеется возможность получения листинга программы, т. е. символьного файла, каждая строка которого содержит строку исходного текста программы и соответствующий ей сгенерированный код. Сообщения об ошибках, обнаруженных в процессе трансляции, также помещаются в листинг (непосредственно за строкой, в которой они обнаружены).

Кросс-ассемблер CA6800 реализован на языке «Nord PL», с одной стороны, обладающем возможностями языков высокого уровня, с другой — являющемся машинно-ориентированным, что позволило обеспечить высокую эффективность кросс-ассемблера (в частности, значительно снизить время трансляции). В качестве метода ассемблирования используется модифицированный метод диаграмм переходов [2], основывающийся на графическом представлении синтаксиса языка. Следует заметить, что непосредственное применение метода диаграмм затруднено из-за особенностей синтаксиса языков ассемблеров, для которых часто один и тот же набор лексем имеет разное синтаксическое значение в зависимости от местоположения в строке.

Кросс-ассемблер CA8748 предназначен для получения абсолютного кода программы, написанной на языке Ассемблер для микропроцессора серии MCS-48 [3]. По услугам, предоставляемым пользователям, этот кросс-ассемблер аналогичен кросс-ассемблеру CA6800. В результате работы за два просмотра программы ассемблер генерирует объектный файл в стандартном формате [4], который используется универсальным программатором ППЗУ [5].

В качестве языка реализации выбран Паскаль. Выбор языка в значительной степени обусловлен простотой перенесения программы на различные инструментальные машины, соблюдением в языке принципов структурного программирования и возможностью создавать динамические структуры. Последняя применяется при организации таблицы символов пользователя, имеющей списковую структуру. Скорость ассемблирования может быть увеличена за счет введения специальных методов записи и поиска в таблице, не влияющих на архитектуру программы.

В отличие от описанных выше инструментальных средств кросс-ассемблер CA3000 представляет собой систему из двух трансляторов, реализованную на инструментальной ЭВМ и предназначенную для программирования устройств, выполненных на базе микросхем серии K589. Основной функцией CA3000 является перевод микропрограммы, написанной на языке XMAS [6], в формат, пригодный для программирования микросхем ПЗУ, используемых в качестве памяти микропрограмм. Эта задача подразделяется на два этапа: трансляция программы с языка



ХМАС; генерация файла для программирования ПЗУ. Такое функциональное деление обусловлено тем, что во время разработки микропрограммы может потребоваться неоднократное ассемблирование, прежде чем программа будет помещена в устройство постоянной памяти. Процесс создания ПЗУ-файла управляется с помощью специального языка ХМАР, предложения которого включаются в исходный текст микропрограммы. Итак, система СА3000 состоит из двух кросс-ассемблеров: ассемблера с языка ХМАС и ассемблера с языка ХМАР, сообщающихся между собой с помощью промежуточного файла, формат которого зависит от реализации (см. рисунок).

Уникальной особенностью языка ХМАС является его расширяемость. Формат микроинструкции строго не зафиксирован. Жестко определены только CPU-функции, JMP-функции и некоторые управляющие функции. Язык ХМАС обеспечивает возможность расширения микроинструкции так называемыми полями пользователя, позволяя ему вводить для этих полей собственную мнемонику. Поэтому предложения языка включают как предложения-декларации, так и предложения-спецификации. В декларационной части пользователь может задать макроопределения.

При трансляции ХМАС-программы сначала разбирается декларационная часть, на основе которой строятся необходимые внутренние таблицы, в том числе таблица макрорасширений, а затем в случае отсутствия ошибок проводится разбор предложений-спецификаций. В результате трансляции ХМАС-программы формируется файл-листинг, где для каждого предложения-спецификации указываются значения всех полей, определяющих микроинструкцию. При наличии ошибок сообщения о них помещаются в листинг. Пользователь может запросить формирование файла, содержащего графическое представление содержимого микропрограммной памяти и список перекрестных ссылок для адресных идентификаторов («графическая карта памяти»). Кроме того, на этом этапе формируется промежуточный файл, необходимый для работы следующего этапа.

На втором этапе проводится разбор предложений языка ХМАР, в результате чего формируется символьный файл в стандартном формате [4], который используется универсальным программатором ПЗУ [5]. Графически работа системы СА3000 представлена на рисунке.

На инструментальной машине реализованы два инверсных ассемблера. Инверсный ассемблер DA6800 по объектному коду восстанавливает «первоначальный» текст программы для микропроцессора MC6800, инверсный ассемблер DA8080 выполняет аналогичные функции для микропроцессора KP580. Поскольку в основу реализации положен один и тот же алгоритм, будем его называть алгоритмом инверсного ассемблера.

Процесс инверсного ассемблирования распадается на три этапа: отделение инструкций от данных; определение формата данных и расстановка меток; получение исходного текста.

Следует заметить, что основная проблема инверсного ассемблирования — отделение инструкций от данных — в общем случае алгоритмически неразрешима [7]. Кроме того, даже в случае успешного отделения инструкций существует неоднозначность их расшифровки (например, была использована инструкция LDX # ARG (при ARG = 200) или

LDX # 200). Следует отметить также, что некоторые данные могут вообще не получить признаков формата или иметь конфликтные признаки.

Для отделения инструкций от данных применяется алгоритм, который гарантирует полное решение задачи в предположении, что исходная программа не содержит кодов, модифицирующих инструкции; адреса переходов указываются явно; условное ветвление не используется там, где на самом деле осуществляется безусловный переход; возврат из подпрограммы происходит в точку, следующую за вызовом.

Алгоритм отделения инструкций от данных включает следующие этапы:

1. Поместить в стек все точки входа в программу.
2. Если стек пуст, алгоритм завершен.
3. Извлечь адрес *A1* из стека.
4. Проверить, зарегистрирован ли адрес как инструкция. Если да, то возврат к 2.
5. Зарегистрировать *A1* как инструкцию.
6. Декодировать инструкцию.
7. Если это инструкция ветвления, то поместить адрес перехода в стек; если это инструкция останова или безусловного перехода, то переход к 2.
8. Прибавить к *A1* длину инструкции и возвратиться к 4.

Исходные данные для инверсного ассемблера — объектные коды в формате [4] — могут быть представлены в виде нескольких файлов. Эти файлы собираются в промежуточный файл, являющийся образом оперативной памяти рабочей ЭВМ. Он представляет собой упорядоченную по возрастанию адресов последовательность 16-разрядных слов общей емкостью 64 К. При этом один байт слова соответствует байту оперативной памяти рабочей ЭВМ с тем же адресом, а второй байт используется для размещения служебной информации.

Детрансляция выполняется за два прохода. Во время первого прохода проводится разбор промежуточного файла и расстановка в нем необходимых служебных признаков. Во время второго прохода происходит генерация файла с расшифрованным текстом программы на языке Ассемблер или (по желанию пользователя) с листингом этой программы. Промежуточный файл сохраняется после выхода из программы-дисассемблера, что, во-первых, позволяет исполнять второй проход отдельно от первого; во-вторых, избавляет от необходимости после выхода повторно загружать исходные файлы. Это может оказаться важным, так как исходных файлов в общем случае несколько, а получение удовлетворительного результата обычно связано с несколькими запусками инверсного ассемблера.

Инверсный ассемблер — это диалоговая программа, позволяющая программисту в интерактивном режиме управлять процессом детрансляции. Например, в процессе работы программист может ввести собственную таблицу адресных идентификаторов или новые точки входа в программу.

Необходимо отметить, что описанное в данной статье инструментальное программное обеспечение является частью распределенной системы, предназначенной для разработки аппаратных и программных средств микропроцессорных устройств [8, 9].

Пользуясь случаем, хочу поблагодарить П. М. Песляка за постоянное обсуждение работ, а также В. А. Мелешихина и Е. Г. Юрашанского за ценные консультации.

ЛИТЕРАТУРА

1. Macro Assembler Reference Manual 6800, 6801, 6805, 6809.— Motorola, Sept. 1979, M68MASR (D2).
2. Конвей Е. М. Проект делимого компилятора, основанного на диаграммах перехода.— В кн.: Современное программирование, языки для экономических расчетов. М.: Сов. радио, 1967.

3. MCS-48. The Singlechip Family of Microcomputer Product Discription.— INTEL, Jan. 1978.
4. INTEL Data Catalog, 1977.
5. Universal Prom Mapper Operators Manual.— INTEL, 1976.
6. Series 3000 Microprogramming Manual.— INTEL, 1976.
7. Horspool R. N., Marovac N. An approach to the problem of detranslation of computer programs.— Comput. J., 1980, vol. 23, N 3.
8. Бобко В. Д. и др. Распределенная система для разработки и отладки аппаратных и программных средств микропроцессорных устройств.— In: Proc. of the Symp. on Microcomputer and Microprocessor Application. Budapest, 1979, vol. 4, p. 311—315.
9. Песляк П. М., Щербакова Н. Г. Программное обеспечение распределенной системы микропроцессорных устройств.— В кн.: Тез. докл. VI Всесоюз. конф. по автоматизации научных исследований на основе применения ЭВМ. Новосибирск: ИАиЭ СО АН СССР, 1980.

Поступила в редакцию 27 декабря 1983 г.
