

11. Писаренко В. Ф. Спектральная оценка максимальной энтропии и ее использование для определения частот гармоник.— В кн.: Вычислительная сейсмология. М.: Наука, 1975, № 8, с. 83—109.
12. Кей С. М., Марпл С. Л. Современные методы спектрального анализа. Обзор.— ТИИЭР, 1981, т. 69, № 11, с. 5—51.
13. Ulrych T. J., Clayton R. W. Time series modelling and maximum entropy.— Physics of the Earth and Planetary Interiors, 1976, vol. 12, N 2/3, p. 189—199.
14. Маркел Дж. Д., Грэй А. Х. Линейное предсказание речи.— М.: Связь, 1981, с. 305.
15. Клаербоут Дж. Ф. Теоретические основы обработки геофизической информации с приложением к разведке нефти.— М.: Недра, 1982, с. 304.
16. Marple L. A new autoregressive spectrum analysis algorithm.— IEEE Trans. on Acoustics, Speech and Signal Proces., 1980, vol. ASSP-28, N 4, p. 441—454.
17. Зеленков А. В. О выборе алгоритма вычисления комплексного спектра.— Радиотехника и электроника, 1981, т. 24, № 10, с. 2095—2109.
18. Митяшев Б. Н. Определение временного положения импульсов при наличии помех.— М.: Сов. радио, 1962, с. 199.
19. Зеленков А. В. Комплекс программ СОМСЕР вычисления спектра мощности, фазового спектра, комплексного спектра и обратной свертки.— Инф. бюл. ВНИИЦ «Алгоритмы и программы», 1981, № 1-2, П004617.

Поступила в редакцию 10 января 1983 г.

УДК 519.21

А. Н. ЕФИМОВ, Е. В. КРИВОРУКОВ

(Москва — Харьков)

МЕТРОЛОГИЧЕСКИЕ МОДЕЛИ И АЛГОРИТМЫ КОСВЕННОГО ОЦЕНИВАНИЯ ПРИ МАЛОМ ЧИСЛЕ НАБЛЮДЕНИЙ

В системах обработки данных зачастую функциональная связь наблюдаемого аргумента x с измеряемой величиной $y = f(x)$ априори известна. При этом можно выделить две различные модели наблюдения.

В первой из них наблюдения x_i ($i = \overline{1, N}$) — выборочные значения случайного по своей природе аргумента x с моментами m , σ^2 , а измеряемым параметром является определенная характеристика величины y , чаще всего математическое ожидание $M(y) = M[f(x)]$. Во второй модели значения аргумента x_i представляют собой сумму неизвестной величины m , несущей полезную информацию, и помехи η , как правило, центрированной, т. е. $x_i = m + \eta_i$. При этом измеряют величину $y_0 = f(m)$.

Очевидно, что измеряемые величины в моделях 1 и 2 различны, так как $M[f(x)] \neq f(m)$ при нелинейных $f(x)$. В метрологии указанные модели приводят к косвенным измерениям 1- и 2-го типов [1].

Кажется естественным, что должны различаться и оценочные функции $\varphi_1(x_1, \dots, x_N)$ для $M(y)$ и $\varphi_2(x_1, \dots, x_N)$ для y_0 . Действительно, если нам ничего неизвестно о вероятностной структуре аргумента x , то для оценивания y_0 возможен лишь алгоритм (назовем его «а») $\bar{x} = \sum x_i/N$, $\bar{y}_0 = f(\bar{x})$, а для оценки $M(y)$ — инверсная последовательность операций (обозначим ее «б») $y_i = f(x_i)$, $\bar{y} = \sum y_i/N$.

Однако, как будет показано ниже, при определенных условиях оба алгоритма могут применяться и для оценивания одной и той же величины.

Авторами в работе [2] был введен в рассмотрение новый фактор — объем выборки. В настоящей работе, существенно дополняя [2], исследуется влияние объема выборки наблюдений на правило выбора более точного алгоритма. Демонстрируется, как одна и та же модель наблюдения может (при уменьшении объема выборки) потребовать изменения

алгоритма оценивания, причем более точным окажется тот, который приводит к несостоятельным псевдооценкам. и $\Delta_{II}(N)$ разность среднеквадратических ошибок. Рассмотрим две модели наблюдений соответственно:

$$\Delta_I(N) = M[\hat{y} - M(y)]^2 - M[\bar{y} - M(y)]^2 = [M(y) - M(\hat{y})]^2 + \sigma_y^2 - \sigma_{\bar{y}}^2/N, \quad (1)$$

где $M(y)$, σ_y^2 , $M(\hat{y})$, $\sigma_{\bar{y}}^2$ — математическое ожидание и дисперсия величин $y = f(x)$ и $\hat{y} = f(\bar{x})$;

$$\Delta_{II}(N) = M[\hat{y} - f(m)]^2 - M[\bar{y} - f(m)]^2 = \Delta_I(N) - 2[M(y) - f(m)] \times [M(y) - M(\hat{y})]. \quad (2)$$

Знак $\Delta_i(N)$, $i = 1, 2$, свидетельствует о преимуществе того или иного метода оценивания: при $\Delta_i(N) < 0$ точнее \hat{y} , и наоборот.

Для 1-й модели оценка «а» является смещенной несостоятельной псевдооценкой, а оценка \bar{y} (выборочное среднее) состоятельная и не имеет смещения. Поэтому при больших N предпочтительнее оценка \bar{y} , и выигрыш при ее применении составляет $\Delta_I(N) \xrightarrow{N \rightarrow \infty} [M(y) - f(m)]^2$.

Для 2-й модели наблюдения, наоборот, оценка «а» асимптотически несмещенная и состоятельная, а \bar{y} — смещенная псевдооценка, и при больших N , естественно, \hat{y} предпочтительнее. Проигрыш при использовании \bar{y} составляет $\Delta_{II}(N) \xrightarrow{N \rightarrow \infty} -[M(y) - f(m)]^2$, т. е. при $N \rightarrow \infty$ $\Delta_I(N) = -\Delta_{II}(N)$. Именно так и рекомендует применять алгоритмы «а» и «б» теория измерений.

Однако, когда число N невелико, асимптотические свойства оценок \bar{y} при 1-й модели наблюдения и \hat{y} при 2-й модели уже не имеют значения и может оказаться целесообразным перейти к псевдооценкам (т. е. от \bar{y} к \hat{y} , и наоборот), если их среднеквадратическая ошибка будет меньше, чем у конкурирующей оценки.

Факт, состоящий в большей точности псевдооценки, назовем «эффектом малой выборки» и укажем условия, при которых он может иметь место.

Первая модель наблюдения. В работе [2] было получено выражение $\Delta_I(N)$ для 1-й модели наблюдения:

$$\begin{aligned} \Delta_I(N) = & (\tilde{\mu}_3 - \mu_3/N) [f'(m) f''(m)]^2 + (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N) f'(m) f'''(m)/3 + \\ & + (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N + (N-1)\mu_2^2/N) [f''(m)]^2/4 + \sum_{i=5}^{\infty} \left\{ 2(\tilde{\mu}_i - \mu_i/N) f^{(i-1)}(m) \times \right. \\ & \times f'(m)/(i-1)! + \sum_{k=2}^{i-2} f^{(i-k)}(m) f^{(k)}(m) [\tilde{\mu}_i - \mu_i/N + (N-1)\mu_{i-k}\mu_k/N - \\ & \left. - \tilde{\mu}_{i-k}\mu_k - \mu_{i-k}\tilde{\mu}_k] / (i-k)!k! \right\}. \quad (3) \end{aligned}$$

Здесь μ_i , $\tilde{\mu}_i$ — центральные моменты величин x и \bar{x} , $f^{(i)}(m)$ — i -е производные $y = f(x)$ в точке m . Анализ выражения (3) показал, что при небольших объемах выборок смещенная псевдооценка \hat{y} оказывается предпочтительней выборочного среднего \bar{y} , если $y = f(x)$ принадлежит классу абсолютно и вполне монотонных функций [3], а класс распределений $F(x)$ достаточно широк.

Теперь попытаемся найти сочетания $F(x)$ и $y = f(x)$, для которых выборочное среднее \bar{y} всегда предпочтительней при оценивании $M(y)$. Для этого используем тот же метод анализа знаков слагаемых выражения $\Delta_I(N)$, что был применен в [2]. Потребовав симметричности $F(x)$, приходим к следующему набору условий, при котором все слагаемые (3) неотрицательны: $\Delta_I(N) \geq 0$, т. е. \bar{y} точнее \hat{y} :

$$\operatorname{sgn} [f'(m)] \neq \operatorname{sgn} [f'''(m)], \operatorname{sgn} [f'(m)] \neq \operatorname{sgn} [f^{(i-1)}(m)], \operatorname{sgn} [f^{(i-h)}(m)] \neq \operatorname{sgn} [f^{(h)}(m)], \quad i = 2h. \quad (4)$$

Условия (4) не могут выполняться одновременно, однако выявляют характерную тенденцию в поведении тех функций $y = f(x)$, для которых $\Delta_I(N) \geq 0$, а именно: последовательность производных одинаковой четности образует знакопеременный ряд. В класс подобных функций входят, в частности, некоторые тригонометрические функции.

Пример 1. Пусть $y = \cos x$ — функция, попадающая в описанный выше класс, и x — нормальная случайная величина с неизвестными m и σ^2 . Выясним поведение $\Delta_I(N)$:

$$\Delta_I(N) = \left[N \left(1 - e^{-2\sigma^2/N} \right) + e^{-2\sigma^2} - 1 \right] / 2N + \cos^2 m \left[N \left(e^{-\sigma^2} - 2e^{-(N+1)\sigma^2/2N} \right) + e^{-\sigma^2} - e^{-2\sigma^2} \right] / N. \quad (5)$$

(Моменты для (5) определены согласно [4, формула (3), с. 923].)

Нетрудно показать, что $\Delta_I(N) > 0$ при $N > 1$ независимо от значений m и σ^2 , т. е. для $y = \cos x$ выборочное среднее $\bar{y} = \sum \cos x_i / N$ всегда точнее псевдооценки $\hat{y} = \cos(\sum x_i / N)$ при оценивании $M(\cos x)$.

Вторая модель наблюдения. Перейдем теперь ко 2-й модели наблюдения. Напомним, что здесь по наблюдениям $x_i = m + \eta_i$ необходимо оценить величину $y_0 = f(m)$.

Для анализа $\Delta_{II}(N)$ применим ту же методику, что и в [2] при исследовании поведения $\Delta_I(N)$. Предъявляя к $F(x)$ и $y = f(x)$ вновь те же требования и подставляя в $\Delta_{II}(N)$ выражения соответствующих моментов, получаем

$$\begin{aligned} \Delta_{II}(N) = & (\tilde{\mu}_3 - \mu_3/N) [f'(m) f''(m)]^2 + (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N) f'(m) f'''(m) / 3 + \\ & + (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N - (N-1) \mu_2^2/N) [f''(m)]^2 / 4 + \sum_{i=5}^{\infty} \left\{ 2(\tilde{\mu}_i - \mu_i/N) \times \right. \\ & \times f^{(i-1)}(m) f'(m) / (i-1)! + \sum_{h=2}^{i-2} f^{(i-h)}(m) f^{(h)}(m) [\tilde{\mu}_i - \mu_i/N - \\ & \left. - (N-1) \mu_{i-h} \mu_h / N] / (i-k)! (k)! \right\}. \quad (6) \end{aligned}$$

В данном соотношении третье слагаемое всегда отрицательно. В силу этого есть смысл искать условия, при которых $\Delta_{II}(N) \leq 0$, т. е. когда оценка \hat{y} точнее псевдооценки \bar{y} .

Класс симметричных распределений. В этом случае $\mu_i = 0$, $i = 2h + 1$, так что выражение (6) принимает вид

$$\begin{aligned} \Delta_{II}(N) = & (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N) f'(m) f'''(m) / 3 + (\tilde{\mu}_4 - \mu_4/N - (N-1) \mu_2^2/N) [f''(m)]^2 / 4 + \\ & + \sum_{\substack{i=2h \\ n=3,4,\dots}}^{\infty} \left\{ 2(\tilde{\mu}_i - \mu_i/N) f^{(i-1)}(m) f'(m) / (i-1)! + \sum_{h=2}^{i-2} f^{(i-h)}(m) f^{(h)}(m) \times \right. \\ & \left. \times [\tilde{\mu}_i - \mu_i/N - (N-1) \mu_{i-h} \mu_h / N] / (i-k)! k! \right\}. \quad (7) \end{aligned}$$

Достаточным условием для того, чтобы все слагаемые (7) были отрицательными и $\Delta_{II}(N) < 0$ при $N > 1$, является равенство знаков про-

изводных $y = f(x)$ одинаковой четности. Подобные функции уже встречались в [2]; они составляют подкласс абсолютно и вполне монотонных функций, для которых был обнаружен эффект малых выборок при исследовании $\Delta_1(N)$ в [2].

Класс несимметричных распределений $F(x)$ с $\mu_i > 0$, $i = 2h + 1$. Для $\Delta_{II}(N) < 0$ при любых N достаточно, чтобы все производные $y = f(x)$ имели одинаковые знаки. Класс подобных функций также фигурировал в [2] — это абсолютно монотонные функции.

Наблюдается любопытная инверсия: при одних и тех же сочетаниях $F(x)$ и $y = f(x)$ для 1-й модели наблюдения при малых N оказывается предпочтительней псевдооценка, для второй же модели наблюдения всегда точнее состоятельная оценка.

Пример 2. Пусть по зашумленным наблюдениям $x_i = m + \eta_i$ (η — центрированная нормально распределенная помеха с параметром σ^2) необходимо оценить значение $y_0 = e^m$. Функция $y = e^x$ принадлежит классу вполне монотонных функций, поэтому оценка $\hat{y} = e^{\bar{x}}$ должна быть всегда предпочтительней псевдооценки $\bar{y} = \sum e^{x_i}/N$. Проверим это, исследовав поведение

$$\begin{aligned} \Delta_{II}(N) &= e^{2m} \left[e^{2\sigma^2/N} - 2e^{\sigma^2/2N} + 1 - e^{2\sigma^2/N} + e^{\sigma^2/N} - (1 - e^{\sigma^2/2})^2 \right] = \\ &= -e^{2m} z (z^{4N-1} + (N-1)z^{2N-1} - 2Nz^{N-1} - Nz^3 + 2N)/N. \end{aligned}$$

Нетрудно убедиться, что выражение в скобках всегда положительно, так как оно имеет один кратный корень $z = 1$ и положительно при $z \rightarrow \infty$. Следовательно, $\Delta_{II}(N)$ отрицательно при $N > 1$, т. е. \hat{y} всегда точнее \bar{y} .

Эффект малых выборок при определенных сочетаниях $F(x)$ и $y = f(x)$. Потребуем симметричности $F(x)$. При этом $\Delta_{II}(N)$ имеет вид (7) и можно заметить, что с ростом N положительные слагаемые убывают, стремясь к нулю. Далее видно, что число положительных слагаемых в (7) особенно велико в случае, когда производные $y = f(x)$ одинаковой четности образуют знакопеременный ряд. Следовательно, обнаружить эффект малых выборок при 2-й модели наблюдения наиболее вероятно в случае, когда производные преобразования $f(x)$ одинаковой четности имеют чередующиеся знаки и N мало, т. е. именно тогда, когда при 1-й модели наблюдения предпочтительней оказывается состоятельная оценка. Преобразования указанного типа фигурировали выше, к ним относятся $\cos x$, $\sin x$. Так, при $y = \cos x$, $x_i = m + \eta_i$ (модель примера 2), исследуя

$$\begin{aligned} \Delta_{II}(N) &= \cos^2 m \left[e^{-2\sigma^2/N} - e^{-2\sigma^2/N} - (N-1)e^{-\sigma^2/N} + 2(e^{-\sigma^2} - e^{-\sigma^2/2N}) \right] + \\ &+ (N-1 - Ne^{-2\sigma^2/N} + e^{-2\sigma^2})/2N, \end{aligned}$$

можно указать интервалы $z \in [0; 0,15]$ и $z \in [0,85; 1]$, $z = e^{-\sigma^2/4}$, $N = 2$, при которых $\Delta_{II}(2) > 0$, т. е. предпочтительнее псевдооценка.

ЛИТЕРАТУРА

1. Кудряшова Ж. Ф., Рабинович С. Г. Методы обработки результатов наблюдений при косвенных измерениях. — В кн.: Тр. метрологических ин-тов СССР. Л.: Энергия, 1975, вып. 172 (232), с. 3—58.
2. Ефимов А. Н., Криворуков Е. В. Исследование эффективности оценок и «псевдооценок» среднего при малом числе наблюдений. — Автометрия, 1983, № 1, с. 11—18.
3. Феллер В. Введение в теорию вероятностей и ее приложения. — М.: Мир, 1967, т. 2.
4. Градштейн И. С., Рыжик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и производных. — М.: Физматгиз, 1971.

Поступила в редакцию 25 января 1983 г.;
окончательный вариант — 9 февраля 1984 г.