

РОССИЙСКАЯ АКАДЕМИЯ НАУК

СИБИРСКОЕ ОТДЕЛЕНИЕ

А В Т О М Е Т Р И Я

2005, том 41, № 1

УДК 535.317.25

В. А. Удод

(Томск)

**ОПТИМИЗАЦИЯ ПАРАМЕТРА
ОДНОМЕРНОГО ФИЛЬТРА ИЗОБРАЖЕНИЙ
ПО КРИТЕРИЮ МАКСИМУМА
РАЗРЕШАЮЩЕЙ СПОСОБНОСТИ**

В одномерном варианте рассмотрены изображающие системы с модельной структурой: входное изображение – заданная искажающая линейная система – заданный аддитивный белый шум – заданный линейный фильтр с регулируемым параметром – выходное изображение. Установлена максимальная разрешающая способность таких систем, достигаемая при оптимальном выборе параметра фильтра. Приведен пример использования полученных результатов и показана возможность их применения в сканирующих изображающих системах.

Введение. Вопросам повышения пространственной разрешающей способности (РС) по Фуко различных изображающих систем (ИС) традиционно уделяется значительное внимание специалистов, занимающихся обработкой информации об исследуемых объектах, получаемой в форме изображений. Одним из методов повышения РС ИС, как известно [1–4], является фильтрация сформированных изображений. В [5] в двумерном варианте решена вариационная задача оптимальной по критерию максимума РС линейной фильтрации сформированных изображений. Между тем вполне актуальной является задача оптимизации (по данному критерию) параметра одномерного фильтра заданного вида, включенного в структурный состав ИС. Это, в частности, характерно для временной фильтрации сигналов изображений в сканирующих ИС [6].

Модель изображающей системы и ее разрешающая способность. Предположим по аналогии с [2], что в одномерном варианте математическая модель функционирования ИС удовлетворительно представлена соотношением вида

$$\hat{B}(x) = [B(x) \otimes h(x) + \psi(x)] \otimes \varphi(x). \quad (1)$$

Здесь $\hat{B}(x)$ – изображение на выходе ИС; $B(x)$ – изображение на входе ИС; $h(x)$ – импульсный отклик искажающей системы; $\psi(x)$ – стационарный шум с нулевым средним значением; $B(x) \otimes h(x) + \psi(x)$ – сформированное (искаженное) изображение; $\varphi(x)$ – импульсный отклик фильтра; символ \otimes означает одномерную свертку. Относительно функций $h(x)$ и $\varphi(x)$ предполагается,

что они удовлетворяют условию нормировки

$$\int_{-\infty}^{\infty} h(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(x) dx = 1. \quad (2)$$

Предположим также, что пороговый контраст K обусловлен преимущественно зашумленностью выходного изображения, т. е. (см. [7])

$$K = \frac{M_{\text{пор}} \delta}{k_0}, \quad (3)$$

где $M_{\text{пор}}$ – пороговое отношение сигнал/шум; $\delta = \sigma/B_{\phi}$ – относительное среднеквадратическое значение шума на выходе ИС (σ – среднеквадратическое значение шума на выходе ИС, B_{ϕ} – яркость фона выходного изображения); k_0 – исходный контраст. Тогда в одномерном варианте общее выражение для разрешающей способности R может быть представлено согласно [8] в следующем виде:

$$R = \begin{cases} \sup \{ \bar{v} \mid 0 \leq \bar{v} \leq R_0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} G(v) \geq K \}, & 0 \leq K \leq 1; \\ 0, & K > 1. \end{cases} \quad (4)$$

Здесь v, \bar{v} – пространственные частоты;

$$R_0 = \sup \{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} G(v) > 0 \} \quad (5)$$

– предельная РС; $G(v)$ – частотно-контрастная характеристика ИС.

Применительно к ИС, представленной моделью (1), с учетом (2) будем иметь

$$G(v) = |\tilde{h}(v)| |\tilde{\phi}(v)|, \quad (6)$$

$$\sigma^2 = \int_{-\infty}^{\infty} S(v) |\tilde{\phi}(v)|^2 dv, \quad (7)$$

где $\tilde{h}(v), \tilde{\phi}(v)$ – передаточная функция искажающей системы и фильтра соответственно (преобразование Фурье от $h(x)$ и $\phi(x)$ соответственно); $S(v)$ – спектральная плотность шума.

При подстановке (3), (6), (7) в (4), (5) получаем

$$R = \begin{cases} \sup \left\{ \bar{v} \mid 0 \leq \bar{v} \leq R_0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)\Phi(v) \geq C \int_{-\infty}^{\infty} S(v)\Phi(v) dv \right\}, & \text{если } 0 \leq C \int_{-\infty}^{\infty} S(v)\Phi(v) dv \leq 1; \\ 0, & \text{если } C \int_{-\infty}^{\infty} S(v)\Phi(v) dv > 1, \end{cases} \quad (8)$$

где

$$R_0 = \sup \{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \Phi(v) > 0 \};$$

$$H(v) \equiv |\tilde{h}(v)|^2; \quad \Phi(v) \equiv |\tilde{\phi}(v)|^2; \quad C = \left(\frac{M_{\text{nop}}}{k_0 B_\phi} \right)^2.$$

Постановка задачи. Предположим теперь, что шум белый, т. е.

$$S(v) \equiv S, \quad (9)$$

а фильтр задан с точностью до параметра a ($a \geq 0$), и при этом

$$\Phi(v) \equiv \Phi(v; a) \equiv W(av), \quad (10)$$

где $W(x)$ – некоторая заданная функция, причем $0 < \int_{-\infty}^{\infty} W(x) dx < \infty$.

Подставив (9), (10) в (8), получим

$$R = R(a) = \begin{cases} \sup \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} [H(v)W(av)] \geq \frac{L}{a} \right\}, & a \geq L; \\ 0, & 0 \leq a < L, \end{cases} \quad (11)$$

где

$$L = CS \int_{-\infty}^{\infty} W(x) dx = \text{const} > 0. \quad (12)$$

Заметим, что в полученном выражении для РС $R(a)$ неравенство $\bar{v} \leq R_0$ опущено в силу положительности L .

В предлагаемой работе оптимизационную задачу будем решать в следующей математической постановке: требуется найти максимум функции $R(a)$ ($a \geq 0$), определяемой равенством (11), в предположении, что функции $W(x)$ и $H(v)$ удовлетворяют условиям:

- 1а) $W(x)$ определена и неотрицательна для всех $x \in (-\infty, \infty)$;
- 1б) $H(v)$ определена и неотрицательна для всех $v \in (-\infty, \infty)$;
- 2а) $W(x)$ четная;
- 2б) $H(v)$ четная;
- 3а) $W(0) = 1$;
- 3б) $H(0) = 1$;
- 4а) $W(x)$ непрерывна в нуле;
- 4б) $H(v)$ непрерывна в нуле;
- 5) для любого $a \geq L$ справедливо равенство

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} [H(v)W(av)] = \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \quad \text{для всех } \bar{v} \geq 0; \quad (13)$$

- 6) существует

$$\gamma = \max_{x \geq 0} [x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)].$$

Следует заметить, что условия 1–4 по существу являются «естественными» (следуют из свойств модуля одномерного преобразования Фурье [9] и соотношения (2)) и поэтому не ограничивают сколько-нибудь значительно общность постановки данной задачи.

Решение задачи. Решение сформулированной выше оптимизационной задачи представим в виде утверждения.

Утверждение. Максимум функции $R(a)$, определяемой (11), при условиях 1–6 есть

$$R_{\max} = \sup_{a \geq 0} R(a) = \sup \{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L\bar{v} \} \quad (14)$$

и достигается при

$$a_{\text{opt}} = x_0 / R_{\max}, \quad (15)$$

где x_0 – произвольная точка наибольшего значения функции $x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)$ на промежутке $[0, \infty)$; L – постоянная, определяемая равенством (12).

(Доказательство утверждения приведено в приложении.)

Следствие. Если в ИС отсутствуют (пренебрежимо малы) систематические искажения, т. е. $\tilde{h}(v) \equiv H(v) \equiv 1$, то согласно (14) и (15) будем иметь

$$R_{\max} = \gamma / L; \quad a_{\text{opt}} = x_0 (L / \gamma).$$

Пример оптимизации параметра фильтра. Рассмотрим применение утверждения:

– импульсный отклик искажающей системы есть функция вида

$$h(x) = \begin{cases} 1/b, & |x| \leq b/2; \\ 0 & \text{в остальных случаях,} \end{cases} \quad (16)$$

где параметр b ($b > 0$) означает длину промежутка усреднения;

– импульсный отклик фильтра есть функция вида

$$\varphi(x) = \begin{cases} (1/a) \exp(-x/a), & x \geq 0; \\ 0, & x < 0. \end{cases} \quad (17)$$

Тогда

$$\tilde{h}(v) = \frac{\sin \pi v b}{\pi v b}; \quad \tilde{\varphi}(v) = \frac{1}{1 + 2\pi i v a}. \quad (18)$$

Отсюда

$$H(v) = \frac{\sin^2 \pi v b}{(\pi v b)^2}, \quad (19)$$

$$\Phi(v) = \frac{1}{1 + 4\pi^2 v^2 a^2}. \quad (20)$$

Из (10) и (20) следует, что в данном случае

$$W(x) = \frac{1}{1 + 4\pi^2 x^2}, \quad (21)$$

и при этом согласно (12)

$$L = CS/2. \quad (22)$$

Заметим, что функция (18) (а значит, и функция (19)) считается доопределенной в точке $v=0$ значением 1. Это следует из определения одномерного преобразования Фурье и того, что функция (16) удовлетворяет условию нормировки (2). С учетом такого замечания нетрудно видеть, что функции (19) и (21) удовлетворяют условиям 1–4. Далее, поскольку функция (19) монотонно убывает на отрезке $[0, 1/b]$, где $v=1/b$ есть ее первый положительный нуль, а функция (20) монотонно убывает на промежутке $[0, \infty)$, то для всех $\bar{v} \geq 0$ будут верны следующие равенства:

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} \left[\frac{\sin^2 \pi v b}{(\pi v b)^2} \frac{1}{1 + 4\pi^2 v^2 a^2} \right] = \begin{cases} \frac{\sin^2 \pi \bar{v} b}{(\pi \bar{v} b)^2} \frac{1}{1 + 4\pi^2 \bar{v}^2 a^2}, & 0 \leq \bar{v} \leq 1/b; \\ 0, & \bar{v} > 1/b, \end{cases} \quad (23)$$

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} \frac{\sin^2 \pi v b}{(\pi v b)^2} = \begin{cases} \frac{\sin^2 \pi \bar{v} b}{(\pi \bar{v} b)^2}, & 0 \leq \bar{v} \leq 1/b; \\ 0, & \bar{v} > 1/b, \end{cases} \quad (24)$$

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} \frac{1}{1 + 4\pi^2 v^2 a^2} = \frac{1}{1 + 4\pi^2 \bar{v}^2 a^2}. \quad (25)$$

Из (23)–(25) следует, что функции (19) и (21) удовлетворяют равенству (13) для любого $a \geq 0$, а значит, для этих функций условие 5 выполняется. Наконец, поскольку функция (21) монотонно убывает на промежутке $[0, \infty)$, то для всех $x \geq 0$ будет верно равенство

$$\inf_{0 \leq y \leq x} W(y) \equiv W(x) = \frac{1}{1 + 4\pi^2 x^2}.$$

Следовательно,

$$\gamma = \max_{x \geq 0} \left[x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y) \right] = \frac{1}{4\pi}, \quad (26)$$

и при этом (единственная) точка максимума

$$x_0 = 1/(2\pi). \quad (27)$$

Отсюда вытекает, что для функции (21) выполняется условие 6.

$b/(CS)$	πCSR_{\max}	$a_{\text{opt}}/(CS)$
0,1	0,50	1,00
1,0	0,46	1,09
3,0	0,35	1,43
5,0	0,27	1,85
10,0	0,17	2,94

Таким образом, функции (19) и (21) удовлетворяют всем условиям утверждения. Тогда при подстановке (19), (22) и (26) в (14) получим для максимума РС рассматриваемой ИС согласно утверждению следующее выражение:

$$R_{\max} = \sup \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \frac{1}{4\pi} \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} \frac{\sin^2 \pi v b}{(\pi v b)^2} \geq \frac{CS}{2} \bar{v} \right\}. \quad (28)$$

При этом согласно (15) и (27) оптимальный параметр фильтра

$$a_{\text{opt}} = 1/(2\pi R_{\max}). \quad (29)$$

Из (24) следует, что множество в фигурных скобках в (28) будет отрезком $[0, \hat{v}]$, где \hat{v} – решение уравнения

$$\frac{\sin^2 \pi \bar{v} b}{(\pi \bar{v} b)^2} = 2\pi CS \bar{v} \quad (30)$$

относительно \bar{v} на отрезке $[0, 1/b]$. А поскольку $\sup[0, \hat{v}] = \hat{v}$, то с учетом (28) окончательно получаем, что максимум РС равен решению уравнения (30) относительно \bar{v} на отрезке $[0, 1/b]$.

Результаты численного решения уравнения (30) для различных значений параметра b искажающей системы представлены в таблице. Там же для удобства приведены соответствующие значения оптимального параметра фильтра, рассчитанного по формуле (29).

Заключение. Выражение (8) может быть интерпретировано для двумерного случая как продольная (вдоль оси O_x) РС ИС, импульсный отклик $\phi_0(x, y)$ фильтра которой представим в виде

$$\phi_0(x, y) = \phi(x) \delta(y), \quad (31)$$

где $\delta(y)$ – δ -функция Дирака. При этом функции $H(v)$ и $\Phi(v)$ могут быть интерпретированы как квадраты продольной частотно-контрастной характеристики искажающей системы и фильтра соответственно, а функция $S(v)$ будет представлять собой спектральную плотность шума, проинтегрированную по переменной v_y (пространственной частоте вдоль оси O_y) в пределах от $-\infty$ до $+\infty$.

В частности, равенство (31) будет верно для ИС, в которых осуществляется непрерывное сканирование входных изображений вдоль оси O_x со скоростью θ , а возникающие при этом (на выходе искажающей системы) сиг-

налы подвергаются временной фильтрации [6]. При этом импульсному отклику $\phi_B(t)$ временного фильтра будет соответствовать функция

$$\varphi(x) = \frac{1}{\theta} \phi_B\left(\frac{x}{\theta}\right).$$

В рассмотренном выше примере функция (17) соответствует импульсному отклику временного RC -фильтра с постоянной времени a/θ .

Конкретными примерами ИС, где выполняется соотношение (31), могут служить некоторые типы сканирующих систем цифровой рентгенографии [10, 11]. Это позволяет использовать полученные в предлагаемой работе результаты (утверждение, следствие) для соответствующей оптимизации параметров временных фильтров, применяемых в данных системах.

ПРИЛОЖЕНИЕ

Доказательство утверждения. При подстановке (13) в (11) получим

$$R(a) = \sup \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \geq \frac{L}{a} \right\}, \quad a \geq L. \quad (\Pi1)$$

Таким образом, стоящая перед нами задача заключается в отыскании максимума функции (П1) при условиях 1–4, 6.

Обозначим множество в правой части (П1)

$$X(a) = \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \geq \frac{L}{a} \right\} \quad (a \geq L) \quad (\Pi2)$$

и множество в правой части (14)

$$X = \{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L \bar{v} \}. \quad (\Pi3)$$

Принимая во внимание условия 3а и 3б, нетрудно убедиться, что система неравенств

$$\bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \geq \frac{L}{a}, \quad (\Pi4)$$

определяющих множество $X(a)$ в (П2), будет эквивалентна системе неравенств

$$\bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) a \bar{v} \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \geq L \bar{v}. \quad (\Pi5)$$

Из условий 1а и 1б следует согласно [12], что точные нижние границы $\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ и $\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av)$ как функции от аргумента \bar{v} будут определены и неотрицательны для всех $\bar{v} \geq 0$. Учитывая это и равенство

$$\{a \bar{v} \mid a \geq L, \bar{v} \geq 0\} = [0, \infty),$$

оценим сверху левую часть во втором неравенстве (П5):

$$\begin{aligned}
& \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) a \bar{v} \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av) \leq \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \sup_{\substack{a \geq L \\ \bar{v} \geq 0}} [a \bar{v} \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(av)] = \\
& = \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \sup_{a \bar{v} \geq 0} [a \bar{v} \inf_{0 \leq av \leq a \bar{v}} W(av)] = \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \sup_{x \geq 0} [x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)] = \\
& = \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \max_{x \geq 0} [x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)] = \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v). \tag{П6}
\end{aligned}$$

Из (П6) следует, что для любого $a \geq L$ система неравенств (П5) или система неравенств (П4), что то же самое, повлечет за собой систему неравенств

$$\bar{v} \geq 0, \quad \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L \bar{v},$$

а значит, согласно (П2) и (П3) будет верно включение

$$X(a) \subset X \text{ для всех } a \geq L. \tag{П7}$$

Из (П7) вытекает (см. [13])

$$R(a) = \sup X(a) \leq \sup X = \hat{R} \text{ для всех } a \geq L. \tag{П8}$$

Таким образом мы нашли верхнюю границу \hat{R} функции $R(a)$ из (П1). Покажем теперь, что

$$\hat{R} > 0. \tag{П9}$$

Из условий 3а и 4а следует, что для $\varepsilon = 1/2$ существует $\delta > 0$ такое, что

$$1/2 < W(x) < 3/2, \text{ если } x \in (-\delta, \delta).$$

Отсюда

$$W(x) \geq 1/2 \text{ для всех } x \in [0, \delta/2],$$

а значит, (см. [12])

$$\inf_{x \in [0, \delta/2]} W(x) \geq 1/2,$$

откуда получаем

$$\gamma = \max_{x \geq 0} [x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)] \geq \frac{\delta}{2} \inf_{0 \leq y \leq \delta/2} W(y) \geq \frac{\delta}{2} \frac{1}{2} > 0. \tag{П10}$$

Далее, из условий 3б и 4б следует, что для $\varepsilon = 1/2$ существует $\Delta > 0$ такое, что

$$1/2 < H(v) < 3/2, \text{ если } v \in (-\Delta, \Delta).$$

Отсюда

$$H(v) \geq 1/2 \text{ для всех } v \in [0, \Delta/2].$$

Следовательно, (см. [12])

$$\inf_{v \in [0, \Delta/2]} H(v) \geq 1/2,$$

а значит, (см. [13])

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq 1/2 \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \Delta/2]$$

или в силу положительности γ

$$\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq \gamma/2 \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \Delta/2], \quad (\Pi11)$$

что то же самое. Далее, из непрерывности функции $L\bar{v}$ в нуле имеем, что для $\varepsilon = \gamma/2$ ($\gamma > 0$ по доказанному выше) существует $\Delta_0 > 0$ такое, что $|L\bar{v}| < \gamma/2$, если $\bar{v} \in (-\Delta_0, \Delta_0)$. Отсюда

$$L\bar{v} < \gamma/2 \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \Delta_0/2]. \quad (\Pi12)$$

Из (П11) и (П12) получаем

$$\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) > L\bar{v} \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \Delta_1],$$

где $\Delta_1 = \frac{1}{2} \min \{\Delta_0, \Delta\}$. Отсюда и из (П3) следует, что $[0, \Delta_1] \subset X$, а значит, (см. [13])

$$\hat{R} = \sup X \geq \sup [0, \Delta_1] = \Delta_1 > 0,$$

что и доказывает справедливость неравенства (П9).

Покажем теперь, что

$$\hat{R} < \infty. \quad (\Pi13)$$

Из условия Зб и свойства точной нижней границы имеем

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \leq H(0) = 1 \text{ для всех } \bar{v} \geq 0.$$

Из этого вытекает, что система неравенств

$$\bar{v} \geq 0, \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L\bar{v},$$

определяющая множество X , повлечет за собой систему неравенств $\bar{v} \geq 0$, $\gamma \geq L\bar{v}$. Следовательно, будет справедливо включение

$$X \subset \{\bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \gamma \geq L\bar{v}\} = \{\bar{v} \mid 0 \leq \bar{v} \leq \gamma/L\} = [0, \gamma/L],$$

а значит, (см. [13])

$$\hat{R} = \sup X \leq \sup [0, \gamma/L] = \gamma/L,$$

что в силу положительности γ и L и доказывает справедливость неравенства (П13).

Докажем теперь справедливость включения

$$X \supset [0, \hat{R}). \quad (\text{П14})$$

Действительно, из условия 1б согласно [12] следует, что точная нижняя граница $\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ как функция от аргумента \bar{v} будет определена, неотрицательна и будет невозрастающей при $\bar{v} \geq 0$, а значит, с учетом положительности γ и L и функция $f(\bar{v}) = \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) - L\bar{v}$ будет определена и невозрастающей при $\bar{v} \geq 0$. Отсюда и из (П3) имеем

$$X = \{\bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, f(\bar{v}) \geq 0\}. \quad (\text{П15})$$

Так как функция $f(\bar{v})$ определена и не возрастает при $\bar{v} \geq 0$, то множество X в виде (П15) может быть согласно [14, 15] только одним из множеств вида $[0, v_0]$, где $0 < v_0 < \infty$, или $[0, v_0]$, где $0 \leq v_0 < \infty$. Отсюда с учетом соотношений $\sup X = \hat{R} > 0$ вытекает справедливость включения (П14).

Докажем теперь справедливость неравенства

$$x_0 / \hat{R} \geq L. \quad (\text{П16})$$

Доказано, что $X \supset [0, \hat{R})$. Тогда отсюда и из (П3) имеем

$$\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L\bar{v} \quad \text{для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}) \quad (\text{П17})$$

или

$$L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \leq 0 \quad \text{для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}), \quad (\text{П18})$$

что то же самое.

При доказательстве включения (П14) было отмечено, что функция $f(\bar{v}) = \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) - L\bar{v}$ определена и не возрастает при $\bar{v} \geq 0$. Следовательно, противоположная ей по знаку функция $g(\bar{v}) \equiv -f(\bar{v})$, стоящая в левой части неравенства (П18), будет определена и неубывающей при $\bar{v} \geq 0$, а значит, и на промежутке $[0, \hat{R})$. Кроме того, согласно (П18) функция $g(\bar{v})$ ограничена сверху нулем на промежутке $[0, \hat{R})$. Таким образом, согласно теореме о пределе монотонной функции [12] при $\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0$ функция $g(\bar{v})$ имеет конечный левый предел, причем

$$\lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} g(\bar{v}) = \lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] = \sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)]. \quad (\text{П19})$$

Далее, как было отмечено при доказательстве включения (П14), функция $\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ от аргумента \bar{v} определена, неотрицательна и не возрастает при $\bar{v} \geq 0$.

Значит, в силу положительности γ функция $-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ от аргумента \bar{v} будет определена, неубывающая и ограничена сверху нулем на промежут-

ке $[0, \hat{R})$. Отсюда по теореме о пределе монотонной функции [12] вытекает, что при $\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0$ функция $-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ имеет конечный левый предел, причем

$$\lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] = \sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)]. \quad (\text{П20})$$

По доказанному $0 < \hat{R} < \infty$. В результате в силу непрерывности функции $L\bar{v}$ получаем

$$\lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [L\bar{v}] = L\hat{R}. \quad (\text{П21})$$

Поскольку функции $L\bar{v}$ и $-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ имеют конечные односторонние пределы при $\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0$, то согласно [16] будем иметь

$$\lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] = \lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [L\bar{v}] + \lim_{\bar{v} \rightarrow \hat{R} - 0} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)]. \quad (\text{П22})$$

Подставляя теперь правые части равенств (П19)–(П21) в (П22), получим

$$\sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] = L\hat{R} + \sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)]. \quad (\text{П23})$$

Из (П18) согласно [12] следует, что

$$\sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [L\bar{v} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] \leq 0.$$

Отсюда и из (П23) имеем

$$L\hat{R} + \sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] \leq 0. \quad (\text{П24})$$

С другой стороны,

$$-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \leq \sup_{\bar{v} \in [0, \hat{R})} [-\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)] \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}). \quad (\text{П25})$$

Из (П24) и (П25) окончательно получаем

$$L\hat{R} - \gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \leq 0 \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R})$$

или

$$\gamma \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L\hat{R} \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}), \quad (\text{П26})$$

что то же самое.

Пусть теперь x_0 – произвольная точка наибольшего значения функции $x \inf_{0 \leq y \leq x} W(y)$ на промежутке $[0, \infty)$ (по условию 6 такая точка существует).

Тогда

$$\gamma = x_0 \inf_{0 \leq y \leq x_0} W(y). \quad (\text{П27})$$

Доказано, что $\gamma > 0$, следовательно, $x_0 > 0$. Подставляя (П27) в (П26), получим

$$x_0 \inf_{0 \leq y \leq x_0} W(y) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \geq L\hat{R} \quad \text{для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}). \quad (\text{П28})$$

Из условий 1а, 1б, 3а, 3б и положительности x_0 имеем

$$x_0 \inf_{0 \leq y \leq x_0} W(y) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \leq x_0 \quad \text{для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}).$$

Отсюда и из (П28) получаем $x_0 \geq L\hat{R}$, что и доказывает с учетом положительности \hat{R} справедливость (П16).

Докажем, наконец, что граница \hat{R} достигается при

$$a = a_0 = x_0 / \hat{R}. \quad (\text{П29})$$

Поскольку доказано, что $a_0 \geq L$, то при подстановке (П29) в (П2) с учетом положительности x_0 и \hat{R} получим

$$\begin{aligned} X(a_0) &= \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W(a_0 v) \geq \frac{L}{a_0} \right\} = \\ &= \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) x_0 \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} W\left(\frac{x_0}{\hat{R}} v\right) \geq L\hat{R} \right\} = \\ &= \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) x_0 \inf_{0 \leq v \leq \frac{x_0}{\hat{R}} \bar{v}} W\left(\frac{x_0}{\hat{R}} v\right) \geq L\hat{R} \right\} = \\ &= \left\{ \bar{v} \mid \bar{v} \geq 0, \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v) x_0 \inf_{0 \leq y \leq \frac{x_0}{\hat{R}} \bar{v}} W(y) \geq L\hat{R} \right\}. \end{aligned} \quad (\text{П30})$$

Так как x_0 и \hat{R} положительны, то

$$0 \leq x_0 \frac{\bar{v}}{\hat{R}} < x_0 \quad \text{для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}). \quad (\text{П31})$$

Из условия 1а и положительности x_0 и \hat{R} согласно [12] следует, что функция $F(\bar{v}) = \inf_{0 \leq y \leq \frac{x_0}{\hat{R}} \bar{v}} W(y)$ будет определена, неотрицательна и будет невозраста-

ющей при $\bar{v} \geq 0$. Отсюда и из (П31) получаем

$$\inf_{0 \leq y \leq \frac{x_0}{\bar{v}}} W(y) \geq \inf_{0 \leq y \leq x_0} W(y) \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}). \quad (\text{П32})$$

Как было отмечено выше, точная нижняя граница $\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)$ как функция от аргумента \bar{v} будет определена и неотрицательна при $\bar{v} \geq 0$. С учетом этого, неравенства (П32) и положительности x_0 будем иметь

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)x_0 \inf_{0 \leq y \leq \frac{x_0}{\bar{v}}} W(y) \geq \inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)x_0 \inf_{0 \leq y \leq x_0} W(y) \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}). \quad (\text{П33})$$

Из (П28) и (П33) следует

$$\inf_{0 \leq v \leq \bar{v}} H(v)x_0 \inf_{0 \leq y \leq \frac{x_0}{\bar{v}}} W(y) \geq L\hat{R} \text{ для всех } \bar{v} \in [0, \hat{R}).$$

Отсюда и из (П30) вытекает, что $[0, \hat{R}] \subset X(a_0)$. Но тогда [13]

$$\sup[0, \hat{R}] = \hat{R} \leq R(a_0) = \sup X(a_0).$$

Отсюда и из выражения (П8) получаем $R(a_0) = \hat{R}$. Учитывая равенство $\sup_{a \geq 0} R(a) = \sup_{a \geq L} R(a)$ согласно (11), окончательно имеем

$$\sup_{a \geq 0} R(a) = R(a_0) = \hat{R}.$$

Утверждение доказано.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ярославский Л. П. Введение в цифровую обработку изображений. М.: Сов. радио, 1979.
2. Обработка изображений при помощи цифровых вычислительных машин: Пер. с англ. /Под ред. Г. Эндрюса, Л. Инло. М.: Мир, 1973.
3. Прэтт У. Цифровая обработка изображений: Пер. с англ. М.: Мир, 1982. Кн. 2.
4. Обработка изображений и цифровая фильтрация: Пер. с англ. /Под ред. Г. Хуанга. М.: Мир, 1979.
5. Завьялкин Ф. М., Удод В. А. Максимальная разрешающая способность изображающих систем, достигаемая при апостериорной линейной фильтрации изображений // Автометрия. 1992. № 3. С. 75.
6. Смирнов А. Я., Меньшиков Г. Г. Сканирующие приборы. Л.: Машиностроение, 1986.
7. Гурвич А. М. Квантовые флуктуации и их роль в прикладной рентгенолюминесценции // Изв. АН СССР. Сер. физ. 1981. 46, № 5.

8. **Удод В. А.** Корректное формальное описание критерия пространственной разрешающей способности по Фуко // Обозрение прикл. и промышл. матем. 2002. № 9, вып. 2. С. 473.
9. **Макс Ж.** Методы и техника обработки сигналов при физических измерениях: Пер. с франц. М.: Мир, 1983. Т. 1.
10. **Недавний О. И., Удод В. А.** Современное состояние систем цифровой рентгенографии (обзор) // Дефектоскопия. 2001. № 8. С. 62.
11. **Недавний О. И., Удод В. А.** Математическая модель многоканальных сканирующих систем цифровой рентгенографии // Контроль. Диагностика. 2002. № 2. С. 27.
12. **Фихтенгольц Г. М.** Курс дифференциального и интегрального исчисления. М.: Наука, 1966. Т. 1.
13. **Александров П. С.** Введение в теорию множеств и общую топологию. М.: Наука, 1977.
14. **Колмогоров А. Н., Фомин С. В.** Элементы теории функций и функционального анализа. М.: Наука, 1989.
15. **Рудин У.** Основы математического анализа: Пер. с англ. М.: Мир, 1966.
16. **Бронштейн И. Н., Семендяев К. А.** Справочник по математике для инженеров и учащихся вузов. М.: Наука, 1986.

Томский государственный университет,
E-mail: udod@eftsu.ru

Поступила в редакцию
21 марта 2003 г.